

Innhold

1 Grunnleggende	4
1.1 Mengdelære	4
1.2 Indeksing og gjentatte operasjoner	5
1.3 Ofte brukte formler og funksjoner	5
1.4 Summer	6
2 Beliggenhets- og spredningsmål	7
2.1 Andelsmål	7
2.2 Vektemål	8
2.3 Formler for verdipar $\{(x_i, y_i)\}_{i=1}^n$	8
3 Sannsynlighet	9
4 Gjentatte trekk fra samme mengde	10
4.1 Kombinatorisk:	10
4.2 Sannsynlighetsteoretisk: Trekk fra en mengde med 2 slag;	11
4.3 Sannsynlighetsteoretisk: Trekk fra en mengde med m slag;	11
5 Stokastiske variable	12
6 Sannsynlighetsfordelinger	13
6.1 Diskrete sannsynlighetsfordelinger	13
7 Kontinuerlige sannsynlighetsfordelinger	16
7.1 Normalfordelingen	16
7.2 Normaltilnærming	16
7.3 Summen av normalfordelte stokastiske variable	16
7.4 Student's t -fordeling	17
7.5 Sum og differanse av to t -fordelinger: $Z = X \pm Y$	17
7.6 Gammafordelingen	18
7.7 Flere kontinuerlige sannsynlighetsfordelinger	19

8 Prosesser	21
8.1 Bernoulli-prosess med parameter p	21
8.2 Poisson-prosess med parameter λ	22
8.3 Gaussisk prosess med parametere μ og σ	23
9 Flervariabel statistikk	24
9.1 SANNSYNLIGHET: Flervariabele sannsynlighetsfordelinger	24
10 Inferens (Generell Bayesiansk)	25
10.1 Bayes' teorem, mengdelære-versjon	25
10.2 Bayes' teorem, funksjons-versjon	25
10.3 Videre oppdatering	25
11 Generelle estimatorer	26
11.1 Punktestimat for $\Theta \sim g(x)$	26
11.2 Intervallestimat	26
12 Sammenligning og hypotesetest	27
12.1 Sammenligning	27
12.2 Bayesiansk hypotesetest	27
13 Bayesiansk inferens for Bernoulli-prosesser	28
13.1 Bayes' teorem for Bernoulli-prosesser ("Bernoulli-versjonen")	28
13.2 Prior hyperparametere for Bernoulli-prosesser	28
13.3 Sammenligning og hypotesetest	29
13.4 Estimater	29
14 Bayesiansk inferens for Poisson-prosesser	30
14.1 Bayes' teorem for Poisson-prosesser ("Poisson-versjonen")	30
14.2 Prior hyperparametere	30
14.3 Sammenligning og hypotesetest	31
14.4 Estimater	31
15 Bayesiansk inferens for gaussiske prosesser	32
15.1 Bayes' teorem ("Gaussisk versjon")	32

15.2 Prior hyperparametere for gaussiske prosesser	33
15.3 Sammenligning av parameter mot fast verdi	33
15.4 Sammenligning av to parametere	33
15.5 Estimater for μ	34
15.6 Estimater for $\tau = \frac{1}{\sigma^2}$	34
16 Frekventistisk inferens	35
16.1 Gaussisk prosess: Symmetriske $(1 - 2\alpha) \cdot 100\%$ konfidensintervall	35
16.2 Gaussisk prosess: Symmetriske $(1 - 2\alpha) \cdot 100\%$ prediktive intervall	35
16.3 Bernoulli-prosess: Symmetriske $(1 - 2\alpha) \cdot 100\%$ konfidensintervall	35
16.4 Hypotesetesting	35
16.5 Gaussisk prosess: Hypotesetesting av μ	35
16.6 Gaussisk prosess: Hypotesetesting av σ	36
16.7 Bernoulli-prosess: Hypotesetesting av parameter π	36
17 Inferens for regresjonslinjen $Y(x) = A + B(x - \bar{x})$	37
17.1 Matriseregresjon	37
17.2 Bayes' teorem for lineær regresjon	37
17.3 Frekventistisk lineær regresjon	38
18 Tabeller	39
18.1 $z_p = \Phi_{(0,1)}^{-1}(p)$ Prosentiler for Normalfordeling	39
18.2 Prosentiler for Student's t med ν frihetsgrader	40
18.3 Prosentiler for χ^2 -fordelingen med ν frihetsgrader (øvre hale)	41
18.4 Γ -funksjonen	42

1 Grunnleggende

1.1. Mengdelære

1.1.1 Mengdeklammer: $\{ \}$. $A = \{a, b, c\}$ betyr at A er mengden med elementer a, b og c.

1.1.2 Mengde-betinging: er den vertikale streken $|$. $C = \{x \in A \mid (\text{krav på } x)\}$ angir den undermengden C av A hvor kravene på x er fullbyrdet.

1.1.3 Sannsynlighets-betinging: $P(A|B)$ - sannsynligheten for A , gitt at B er tilfelle. Merk at $|$ i $P(A|B)$ ikke er en mengdeoperasjon. Se (3).

1.1.4 Snitt kan skrives på to måter: $A \cap B$ eller AB , og er $\{x \mid x \in A \text{ og } x \in B\}$.

1.1.5 Union skrives $A \cup B$, og er $\{x \mid x \in A \text{ eller } x \in B\}$.

1.1.6 Mengdedifferens skrives som enten $A \setminus B$ eller $A - B$, og er $\{x \mid x \in A \text{ men } x \notin B\}$

1.1.7 Universet: Ω er symbolet for "hele universet", altså alle mulige elementer.

1.1.8 Den tomme mengden: $\emptyset = \{\}$ er den tomme mengden, som ikke har noen elementer.

1.1.9 Komplement: Gitt et univers Ω , er $A^c = \Omega \setminus A$. Leses "komplementet til A ".

1.1.10 Produkt: $A \times B = \{(a, b) \mid a \in A, b \in B\}$, mengden av alle ordnede par (a, b) .

1.1.11 $|A|$ eller $n(A)$ betyr størrelsen på A ; antall elementer.

1.1.12 $|A \cup B| = |A| + |B| - |AB|$

1.1.13 $|AB| = |A| + |B| - |A \cup B|$

1.1.14 $|A - B| = |A| - |AB|$

1.1.15 $|A^c| = |\Omega| - |A|$

1.1.16 $\mathbb{N} = \{1, 2, 3, 4, \dots\}$ - alle positive heltall. Telletallene.

1.1.17 $\mathbb{N}_0 = \{0, 1, 2, 3, 4, \dots\}$ - alle ikke-negative heltall.

1.1.18 $\mathbb{Z} = \{-4, -3, -2, -1, 0, 1, 2, 3, 4, \dots\}$ - alle heltall, både positive og negative.

1.1.19 \mathbb{R} - de reelle tallene; alle tallene på tallinjen.

1.1.20 Intervaller (a, b) : Klammene [og] tar med sine respektive endepunkt, mens klammene < og > utelater dem. I denne sammenhengen kan (og) brukes som en upresis angivelse av intervallene når det ikke er tellende hvorvidt endepunktene er med eller ikke.

1.2. Indeksering og gjentatte operasjoner

1.2.1 Indeksering: Den enkleste formen for indeksering er *nummerering*, så som x_1, x_2, x_3, \dots , og A_1, A_2, A_3, \dots . Andre typer indeksering er indeksering etter dato ($x_{2009.08.27}$) eller sted (A_{Grimstad}), eller multiple indeksere slik som $a_{2,3}$ eller a_{23} for elementer i matriser, eller $a_{\text{Grimstad}, 2009.08.27}$ for indeksering med tid og sted.

$$\mathbf{1.2.2} \quad \bigcup_{k=m}^n A_k = A_m \cup A_{m+1} \cup \dots \cup A_{n-1} \cup A_n$$

$$\mathbf{1.2.3} \quad \bigcap_{k=m}^n A_k = A_m \cap A_{m+1} \cap \dots \cap A_{n-1} \cap A_n$$

$$\mathbf{1.2.4} \quad \sum_{k=m}^n a_k = a_m + a_{m+1} + \dots + a_{n-1} + a_n. \text{ Hvis } n < m, \text{ er } \sum_{k=m}^n a_k = 0$$

$$\mathbf{1.2.5} \quad \prod_{k=m}^n a_k = a_m \cdot a_{m+1} \cdots a_{n-1} \cdot a_n. \text{ Hvis } n < m, \text{ er } \prod_{k=m}^n a_k = 1$$

$$\mathbf{1.2.6} \quad A \times B = \{(a, b) | a \in A, b \in B\}$$

$$\mathbf{1.2.7} \quad \prod_{k=1}^n A_k = A_1 \times A_2 \times \dots \times A_n = \{(a_1, a_2, \dots, a_n) | a_k \in A_k\}$$

$$\mathbf{1.2.8} \quad |A \times B| = |A| \cdot |B|$$

$$\mathbf{1.2.9} \quad \left| \prod_{k=1}^n A_k \right| = \prod_{k=1}^n |A_k|$$

1.3. Ofte brukte formler og funksjoner

$$\mathbf{1.3.1} \quad \text{Fakultet er definert for alle } n \in \mathbb{N}_0, \text{ og er: } n! = \prod_{k=1}^n k$$

$$\mathbf{1.3.2} \quad \text{Gamma-funksjonen er en generalisering av fakultet. } \Gamma(n) = (n-1)! \text{ når } n \in \mathbb{N}$$

$$\mathbf{1.3.3} \quad \text{Gamma for halv-verdier: } \Gamma(n + \frac{1}{2}) = \frac{(2n)!}{n!4^n} \sqrt{\pi} \text{ når } n \in \mathbb{N}$$

$$\mathbf{1.3.4} \quad \text{Stirling's approximation I: } n! \approx \sqrt{2\pi n} \left(\frac{n}{e} \right)^n$$

$$\mathbf{1.3.5} \quad \text{Stirling's approximation II: } n! \approx \sqrt{2\pi n} \left(\frac{n}{e} \right)^n \cdot \left(1 + \frac{1}{12n} + \frac{1}{288n^2} - \frac{1}{51840n^3} \dots \right)$$

$$\mathbf{1.3.6} \quad \text{Binomial: } \binom{n}{k} = \frac{n!}{k! \cdot (n-k)!}. \text{ Binomialen er et spesialtilfelle av multinomial: } \binom{n}{k_1, k_2, \dots, k_m} = \binom{n}{k, n-k}.$$

$$\mathbf{1.3.7} \quad \text{Multinomial: } \binom{n}{k_1, k_2, \dots, k_m} = \frac{n!}{k_1! \cdot k_2! \cdots k_m!}$$

$$\mathbf{1.3.8} \quad \text{Omskriving: } \binom{n}{k_1, k_2, \dots, k_m} = \binom{n}{k_1} \cdot \binom{n-k_1}{k_2} \cdots \binom{n-k_1-k_2-\dots-k_{m-2}}{k_{m-1}}$$

$$\mathbf{1.3.9} \quad \text{TI/CASIO: } n \boxed{\text{nCr}} k \text{ for } \binom{n}{k}, \text{ og } n \boxed{\text{nPr}} k \text{ for } \frac{n!}{(n-k)!} \text{ (HP: comb}(n, k) \text{ og perm}(n, k))$$

1.3.10 Pochhammer: $(a)_b = \frac{\Gamma(a+b)}{\Gamma(a)} = (b+a-1) \boxed{\text{nPr}} b$ (HP: `perm(b + a - 1, b)`)

1.3.11 Pascal's trekant: $(a+b)^n = \sum_{k=1}^n \binom{n}{k} a^{n-k} b^k$

1.3.12 Den inkomplette Euler Beta-funksjonen, for $x \in [0, 1]$: $B_{(a,b)}(x) = \int_0^x t^{a-1} (1-t)^{b-1} dt$

1.3.13 Euler Beta-funksjonen: $B(a, b) = B_{(a,b)}(1) = \frac{\Gamma(a)\Gamma(b)}{\Gamma(a+b)}$

1.3.14 Regularisert Beta-funksjon, for $x \in [0, 1]$: $I_{(a,b)}(x) = \frac{B_{(a,b)}(x)}{B_{(a,b)}} = \int_0^x \beta_{(a,b)}(t) dt$

1.3.15 Beta-funksjonen, for $t \in [0, 1]$: $\beta_{(a,b)}(t) = \frac{1}{k} \cdot t^{a-1} (1-t)^{b-1}$ for $t \in [0, 1]$; der $k = B(a, b)$

1.4. Summer

$$\mathbf{1.4.1} \quad \sum_{k=0}^n k = \frac{n(n+1)}{2}$$

$$\mathbf{1.4.2} \quad \sum_{k=0}^n k^2 = \frac{n(n+1)(2n+1)}{6}$$

$$\mathbf{1.4.3} \quad \sum_{k=0}^n k^3 = \frac{n^2(n+1)^2}{4}$$

$$\mathbf{1.4.4} \quad \sum_{k=0}^n k^4 = \frac{n(n+1)(2n+1)(3n^2+3n-1)}{30}$$

$$\mathbf{1.4.5} \quad \sum_{k=0}^n k^5 = \frac{n^2(n+1)^2(2n^2+2n-1)}{12}$$

$$\mathbf{1.4.6} \quad \text{Geometrisk rekke: } \sum_{k=A}^B r^k = \frac{r^A - r^{B+1}}{1-r}$$

$$\mathbf{1.4.7} \quad \text{Uendelig geometrisk rekke: } \sum_{k=A}^{\infty} r^k = \frac{r^A}{1-r} \quad (\text{hviss } |r| < 1)$$

$$\mathbf{1.4.8} \quad \sum_{k=0}^{\infty} kr^k = \frac{r(1+r)}{(1-r)^2} \quad (\text{hviss } |r| < 1)$$

$$\mathbf{1.4.9} \quad \sum_{k=0}^{\infty} k^2 r^k = \frac{r(1+r)}{(1-r)^3} \quad (\text{hviss } |r| < 1)$$

$$\mathbf{1.4.10} \quad \sum_{k=1}^{\infty} \frac{r^k}{k} = -\ln(1-r) \quad (\text{hviss } |r| < 1)$$

$$\mathbf{1.4.11} \quad \sum_{k=0}^{\infty} \frac{r^k}{k!} = e^r$$

2 Beliggenhets- og spredningsmål

- Enkeltdata: x_1, x_2, \dots, x_n eller sortert $x_{(1)}, x_{(2)}, \dots, x_{(n)}$
- Frekvensdata: Verdier v_1, \dots, v_k med antall hhv. a_1, \dots, a_k , totalt n data.
- Andelsdata: Verdier v_1, \dots, v_k med andeler hhv. p_1, \dots, p_k
- Grupperte data: Gruppene går fra l_k til $u_k = l_{k+1}$ og antall i hver gruppe er a_k . Hvert intervall har midtpunkt $v_k = \frac{l_k+u_k}{2}$ og bredde $b_k = u_k - l_k$. Totalt $n = \sum_k a_k$ data. Kumulativ andel: $A_k = p_1 + \dots + p_k$ (la $A_0 = 0$).

2.1. Andelsmål

	Enkeldata	Grupperte data
Prosentil P_p	<p>Finn $\kappa = \frac{p}{100} \cdot (n + 1)$. Del opp $\kappa = h + d$ i heltallsdelen $h \in \mathbb{N}$ og desimaldelen $d \in [0, 1)$. Da er</p> <p>2.1.1 $P_p = x_{(h)} + d \cdot (x_{(h+1)} - x_{(h)})$</p>	<p>Finn k slik at $A_{k-1} \leq \frac{p}{100} \leq A_k$. Da er</p> <p>2.1.2 $P_p = l_k + \frac{\frac{p}{100} - A_{k-1}}{p_k} \cdot (u_k - l_k)$</p>
Median	<p>2.1.3 $\tilde{x} = P_{50}$</p>	
Kvartilene	<p>2.1.4 $Q_1 = P_{25}, Q_2 = P_{50}, Q_3 = P_{75}$</p>	
Kvartilbredden	<p>2.1.5 $Q_3 - Q_1$</p>	
Median (forenklet)	<p>2.1.6 For enkeltdata har formelen for median også en enklere form:</p> $\tilde{x} = \begin{cases} x_{\left(\frac{n+1}{2}\right)} & \text{dersom } n \text{ er oddetall} \\ \frac{1}{2} \left(x_{\left(\frac{n}{2}\right)} + x_{\left(\frac{n}{2}+1\right)} \right) & \text{dersom } n \text{ er partall} \end{cases}$	

2.2. Vektemål

	Enkeltverdier	Frekvensverdier	Andelsverdier	Grupperte verdier
Sum				
Σ_x	$\sum_{i=1}^n x_i$ 2.2.1	$\sum_{j=1}^k a_j v_j$ 2.2.2	$n \cdot \sum_{j=1}^k p_j v_j$ 2.2.3	$\sum_{j=1}^k a_j v_j$ 2.2.4
Kvadratsum				
Σ_{x^2}	$\sum_{i=1}^n x_i^2$ 2.2.5	$\sum_{j=1}^n a_j v_j^2$ 2.2.6	$n \cdot \sum_{j=1}^n p_j v_j^2$ 2.2.7	$\sum_k a_k \cdot (v_k^2 + \frac{1}{12} \cdot b_k^2)$ 2.2.8

2.2.9 Gjennomsnitt: $\bar{x} = \frac{\Sigma_x}{n}$. For enkeltverdier brukes ofte $\bar{x} = \frac{x_1 + \dots + x_n}{n}$.

2.2.10 Total variasjon: $SS_x = \sum_k (x_k - \bar{x})^2 = \Sigma_{x^2} - n \cdot \bar{x}^2 = \Sigma_{x^2} - \frac{\Sigma_x^2}{n}$

2.2.11 Populasjonsvarians: $\sigma_x^2 = \frac{SS_x}{n}$. For enkeltverdier brukes ofte $\sigma_x^2 = \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n (x_k - \bar{x})^2$.

2.2.12 Utvalgsvarians: $s_x^2 = \frac{SS_x}{n-1}$. For enkeltverdier brukes ofte $s_x^2 = \frac{1}{n-1} \sum_{k=1}^n (x_k - \bar{x})^2$.

2.2.13 Populasjonsstandardavvik: $\sigma_x = \sqrt{\sigma_x^2}$

2.2.14 Utvalgsstandardavvik: $s_x = \sqrt{s_x^2}$

2.3. Formler for verdipar $\{(x_i, y_i)\}_{i=1}^n$

2.3.1 Produktsum: $\Sigma_{xy} = \sum_{k=1}^n x_k y_k$

2.3.2 Total samvariasjon: $SS_{xy} = \Sigma_{xy} - n \cdot \bar{x} \cdot \bar{y} = \Sigma_{xy} - \frac{\Sigma_x \cdot \Sigma_y}{n}$

2.3.3 Populasjonskovarians: $\sigma_{xy} = \frac{SS_{xy}}{n}$

2.3.4 Utvalgskovarians: $s_{xy} = \frac{SS_{xy}}{n-1}$

2.3.5 Korrelasjon: $\rho_{xy} = \frac{\sigma_{xy}}{\sigma_x \sigma_y} = \frac{SS_{xy}}{\sqrt{SS_x SS_y}} = \frac{s_{xy}}{s_x s_y} = r_{xy}$

3 Sannsynlighet

Aksiomer	<p><small>3.1.1(Kolmogorovs aksiomer, betinget versjon)</small></p> $0 \leq P(A B) \leq 1$ $P(\Omega B) = 1$ $P\left(\bigcup_{i \in I} A_i B\right) =^1 \sum_{i \in I} P(A_i B)$	<p><small>3.1.2("Bayesianske aksiomer")</small></p> $P(AC B) = P(A B) \cdot P(C AB)$ $P(A B) + p(A^c B) = 1$ $P(B^c B) = 0$	
Ofte brukt	<p><small>3.1.3</small></p> $P(A^c) = 1 - P(A)$	<p><small>3.1.4</small></p> $P(A \cup B) = P(A) + P(B) - P(AB)$	
Enkleste modell	<p><small>3.1.5(Bayesianisk)</small></p> $P(A) = P(A \Omega) = \frac{\text{gunstige mulige}}{\text{mulige}} = \frac{n(A)}{n(\Omega)}$	<p><small>3.1.6(Frekventistisk)</small></p> $P(A) = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{a(n)}{n}$ <p>der $a(n)$ er antall treff i A på n forsøk</p>	
Betinget	<p><small>3.1.7</small></p> $P(A B) = \frac{P(AB)}{P(B)}$	<p><small>3.1.8</small></p> $P(AB) = P(A B)P(B)$	<p><small>3.1.9(Bayes formel)</small></p> $P(A B) = \frac{P(B A)P(A)}{P(B)}$
Uavhengighet	<p><small>3.1.10</small></p> $P(A B) = P(A)$	<p><small>3.1.11</small></p> $P(AB) = P(A)P(B)$	
Betinget Uavhengighet	<p><small>3.1.12</small></p> $P(A BC) = P(A C)$	<p><small>3.1.13</small></p> $P(AB C) = P(A C)P(B C)$	
Uavhengighet med mange	<p><small>3.1.14</small></p> $P(A B_1 B_2 \cdots B_n) = P(A)$ <p>og likheten også holder om du bytter ut en eller flere B_k med B_k^c.</p>	<p><small>3.1.15</small></p> $A_1, \dots, A_n \text{ er uavhengige gitt } B \text{ hviss}$ $P(A_1 \cdots A_n B) = P(A_1 B) \cdots P(A_n B)$ <p>og likheten også holder om du bytter ut en eller flere A_k med A_k^c.</p>	

¹ Dersom alle A -ene er disjunkte, og indeksmengden I er en *tellbar*. Disjunkt=gjensidig utelukkende. Det betyr at for to vilkårlige og forskjellige A_i og A_j er $A_i A_j = \emptyset$. En mengde M er *tellbar* hvis vi kan sette den i 1-1 korrespondanse med (en begynnelse av) heltallene, slik at "1, 2, ..." teller seg gjennom hele mengden. Hvis tellingen er ferdig ved et tall, er mengden *endelig*. Hvis ikke, er den *tellbart uendelig*.

4 Gjentatte trekk fra samme mengde

4.0.1 Definisjon

- En **sekvens** av k trekk fra en mengde, er trekkene listet opp i den rekkefølgen de ble trukket. Et slikt trekk er *ordnet*.
- En **kombinasjon** fra k trekk fra en mengde, er en oversikt over hvor mange av hvert slag som ble trukket. Et slikt trekk er *uordnet*.

4.0.2 Hva slags type trekk det er

For å finne ut hva slags type trekk det dreier seg om, for å finne rett formel, spør følgende spørsmål:

- **Med/uten tilbakelegging:** Er neste trekk uavhengig av de forrige, med samme sannsynligheter ved hvert trekk? (Hvis det er trekk fra en urne: Legger vi tilbake etter hvert trekk?)
 - Ja: “med tilbakelegging”
 - Nei: “uten tilbakelegging”
- **Ordnet/Uordnet:** Har rekkefølgen av trekkene noen betydning?
 - Ja: “ordnet”
 - Nei: “uordnet”

4.1. Kombinatorisk:

Antall måter å trekke på

Du finner parameterne n og k som skal inn i formelen slik:

- Hvor mange muligheter har du ved første trekk? Dette er n
- Hvor mange trekk gjør du? Dette er k

	Med tilbakelegging	Uten tilbakelegging
Ordnet	4.1.1 n^k	4.1.2 $\frac{n!}{(n - k)!}$
Uordnet	4.1.3 $\binom{n + k - 1}{k}$	4.1.4 $\binom{n}{k}$

4.2. Sannsynlighetsteoretisk: Trekk fra en mengde med 2 slag;

- N = totalt antall, elementer i mengden du trekker fra.
- $S = S_1$ = antall elementer av slag 1 i mengden du trekker fra.
- $p = p_1 (= \frac{S_1}{N})$ = som er andelen elementer av slag 1 i mengden du trekker fra.
- n = antall trekk.
- $k = k_1$ = antall trukne av slag 1.

Sannsynligheten for et slikt trekk er da:

	Med tilbakelegging	Uten tilbakelegging
Sekvens (ordnet)	$4.2.1 \quad p^k (1-p)^{n-k}$	$4.2.2 \quad \frac{\binom{N-n}{S-k}}{\binom{N}{S}}$
Kombinasjon (uordnet)	$4.2.3 \quad \binom{n}{k} p^k (1-p)^{n-k}$	$4.2.4 \quad \frac{\binom{N-S}{n-k}}{\binom{N}{n}} = \frac{\binom{N-n}{S-k} \binom{n}{k}}{\binom{N}{S}}$

Når N er stor, gir formelen for trekk *med* tilbakelegging en god tilnærming til det eksakte svaret for trekk *uten* tilbakelegging.

4.3. Sannsynlighetsteoretisk: Trekk fra en mengde med m slag;

- N = totalt antall, elementer i mengden du trekker fra.
- S_j = antall elementer av slag j i mengden du trekker fra.
- $p_j (= \frac{S_j}{N})$ = andelen elementer av slag j i mengden du trekker fra.
- n = totalt antall trekk.
- k_j = antall trukne av slag j .

Sannsynligheten for et slikt trekk er da:

	Med tilbakelegging	Uten tilbakelegging
Sekvens (ordnet)	$4.3.1 \quad p_1^{k_1} p_2^{k_2} \cdots p_m^{k_m}$	$4.3.2 \quad \frac{\binom{N-n}{S_1-k_1, S_2-k_2, \dots, S_m-k_m}}{\binom{N}{S_1, S_2, \dots, S_m}}$
Kombinasjon (uordnet)	$4.3.3 \quad \binom{n}{k_1, k_2, \dots, k_m} p_1^{k_1} p_2^{k_2} \cdots p_m^{k_m}$	$4.3.4 \quad \binom{n}{k_1, k_2, \dots, k_m} \cdot \frac{\binom{N-n}{S_1-k_1, S_2-k_2, \dots, S_m-k_m}}{\binom{N}{S_1, S_2, \dots, S_m}}$

5 Stokastiske variable

	Diskret fordeling, $f(x) = p_x$	Kontinuerlig fordeling $f(x)$
Sannsynlighet, metode 1	5.1.1 $P(X \in A) = \sum_{x \in A} p_x$	5.1.2 $P(X \in (a, b)) = \int_a^b f(t)dt$
Kumulativ fordeling	5.1.3 $F(x) = \sum_{t \leq x} p_t$	5.1.4 $F(x) = \int_{-\infty}^x f(t)dt$
1. moment, Forventning $\mu_X = E[X]$	5.1.5 $E[X] = \mu_X = \sum_{\text{alle } x} x p_x$	5.1.6 $E[X] = \mu_X = \int_{-\infty}^{\infty} x \cdot f(x)dx$
2. moment, $E[X^2]$	5.1.7 $E[X^2] = \sum_{\text{alle } x} x^2 p_x$	5.1.8 $E[X^2] = \int_{-\infty}^{\infty} x^2 \cdot f(x)dx$
Generelt $E[h(X)]$	5.1.9 $E[h(X)] = \sum_{\text{alle } x} h(x) \cdot p_x$	5.1.10 $E[h(X)] = \int_{-\infty}^{\infty} h(x) \cdot f(x)dx$
$E[XY]$	5.1.11 $E[XY] = \sum_{\text{alle } x,y} xy \cdot p_{xy}$	5.1.12 $E[XY] = \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} xy \cdot f(x, y)dydx$
Sannsynlighet, metode 2	5.1.13 $P(X \in (a, b]) = F(b) - F(a)$	
Variansen σ^2	5.1.14 $\sigma_X^2 = Var(X) = E[X^2] - \mu_X^2$	
Standardavvik σ og presisjon τ	5.1.15 $\sigma_X = \sqrt{\sigma_X^2}$	5.1.16 $\tau_X = \frac{1}{\sigma_X^2}$
Kovarians σ og korrelasjon ρ	5.1.17 $\sigma_{XY} = Cov(X, Y) = E[XY] - \mu_X \mu_Y$	5.1.18 $\rho_{XY} = \frac{\sigma_{XY}}{\sigma_X \sigma_Y}$
Prosentil og Median	5.1.19 P_p er løsningen x av $F(x) = \frac{p}{100}$	5.1.20 Median er $\tilde{x} = P_{50}$

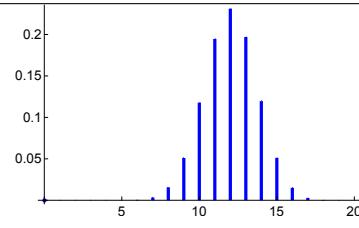
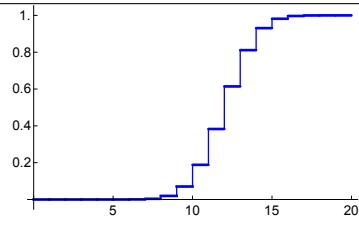
6 Sannsynlighetsfordelinger

6.1. Diskrete sannsynlighetsfordelinger

Fordelingene på CASIO: OPTN » STAT » DIST

Fordelingene på Texas Instruments: 2nd » VARS (DIST)

6.1.1 HYPERGEOMETRISK FORDELING, $\text{hyp}_{(n,S,N)}(x)$, $x \in \{0, 1, \dots, n\}$

Fordeling $f(x)$	Kumulativ, $F(x)$	Formler
		$\text{pdf: } X \sim \text{hyp}_{(n,S,N)}(x) = \frac{\binom{S}{x} \binom{N-S}{n-x}}{\binom{N}{n}}$ $\text{CDF: } \text{HYP}_{(n,S,N)}(x) = \sum_{z=0}^x \text{hyp}_{(n,S,N)}(z)$ $\mu_X = np \quad \text{der} \quad p = \frac{S}{N}$ $\sigma_X^2 = np(1-p) \cdot \frac{N-n}{N-1}$

Mathematica: HypergeometricDistribution[n, S, N]

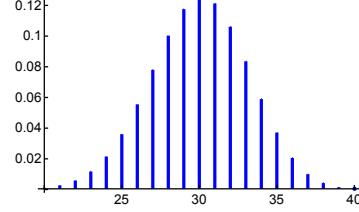
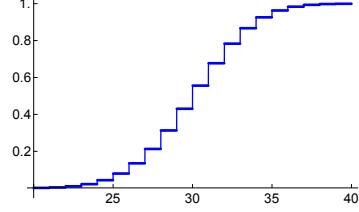
CASIO: H-GEO » $\text{hyp}_{(n,S,N)}(x) = \text{Hpd} \rightarrow \text{HypergeoPD}(x, n, S, N)$
 $\text{HYP}_{(n,S,N)}(x) = \text{Hcd} \rightarrow \text{HypergeoCD}(x, n, S, N)$

Tilnæringer: $\text{bin}_{(n,p)}(x)$ når $n < \frac{N}{10}$

$\text{pois}_{np}(x)$ når $100 < n < \frac{N}{10}$ og $n^{0.31}p < 0.47$

normaltilnærming (7.2) når $n < \frac{N}{10}$ og $np(1-p) > 5$.

6.1.2 BINOMISK FORDELING, $\text{bin}_{(n,p)}(x)$, $x \in \{0, 1, \dots, n\}$

		$\text{pdf: } X \sim \text{bin}_{(n,p)}(x) = \binom{n}{x} p^x (1-p)^{n-x}$ $\text{CDF: } \text{BIN}_{(n,p)}(x) = \sum_{z=0}^x \text{bin}_{(n,p)}(z)$ $\mu_X = np$ $\sigma_X^2 = np(1-p)$
---	---	---

Spesialtilfelle: Når $n = 1$ har vi *Bernoullifordeling*, $\text{bern}_p = \text{bin}_{(1,p)}$.

Mathematica: BinomialDistribution[n, p]

$$\text{bin}_{(n,p)}(x) = \text{HP}: \quad \text{binomial}(n, x, p)$$

CASIO: BINM » Bpd \rightarrow BinomialPD(x, n, p)

TI: binompdf \rightarrow binompdf(n, p, x)

$$\text{BIN}_{(n,p)}(x) = \text{HP}: \quad \text{binomial_cdf}(n, p, x)$$

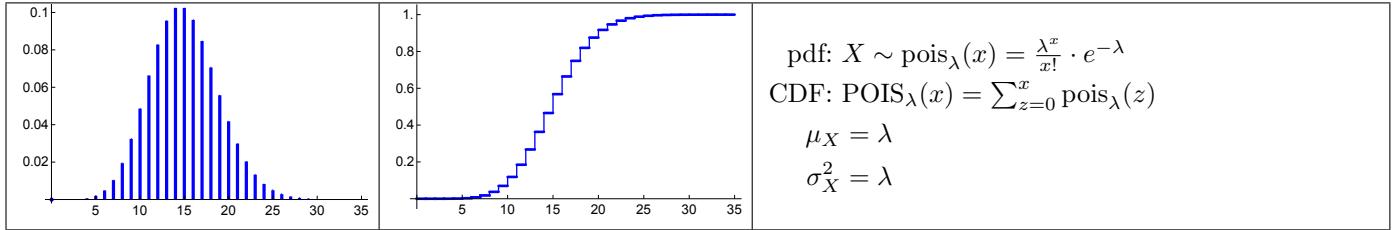
CASIO: BINM » Bcd \rightarrow BinomialCD(x, n, p)

TI: binomcdf \rightarrow binomcdf(n, p, x)

Tilnæringer: $\text{bin}_{(n,p)}(x) \approx \text{pois}_{np}(x)$ når $n^{0.31}p < 0.47$.

normaltilnærming (7.2) når $np(1-p) > 5$.

6.1.3 POISSON-FORDELING, $\text{pois}_\lambda(x)$, $x \in \{0, 1, \dots, \infty\}$



Mathematica: PoissonDistribution[λ]

$$\text{pois}_\lambda(x) = \text{HP:} \quad \text{poisson}(\lambda, x)$$

CASIO: **POISN** » **Ppd** → PoissonPD(x, λ)

TI: **poissonpdf** → poissonpdf(λ, x)

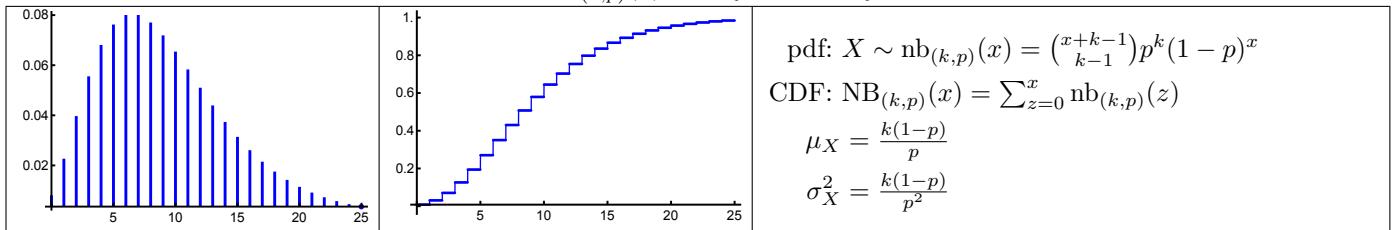
$$\text{POIS}_\lambda(x) = \text{HP:} \quad \text{poisson_cdf}(\lambda, x)$$

CASIO: **POISN** » **Pcd** → PoissonCD(x, λ)

TI: **poissoncdf** → poissoncdf(λ, x)

Tilnærming: normaltilnærming (7.2) når $\lambda > 10$

6.1.4 NEGATIV BINOMISK FORDELING, $\text{nb}_{(k,p)}(x)$, $x \in \{0, 1, \dots, \infty\}$



Spesialtilfelle: Når $k = 1$ har vi *Geometrisk fordeling* (geom/GEO)

Mathematica: NegativeBinomialDistribution[k, p]

$$\text{nb}_{(k,p)}(x) = p \cdot \text{bin}_{(x+k-1,p)}(k-1)$$

= HP: $p \cdot \text{binomial}(x+k-1, k-1, p)$

CASIO: $p \cdot \text{BinomialPD}(k-1, x+k-1, p)$

TI: $p \cdot \text{binomial}(x+k-1, p, k-1)$

$$\text{NB}_{(k,p)}(x) = 1 - \text{BIN}_{(x+k,p)}(k-1) \quad \text{når } x, k \in \mathbb{N}_0$$

= HP: $1 - \text{binomial_cdf}(x+k, p, k-1)$

CASIO: **BINM** » **Bcd** → $1 - \text{BinomialCD}(k-1, x+k, p)$

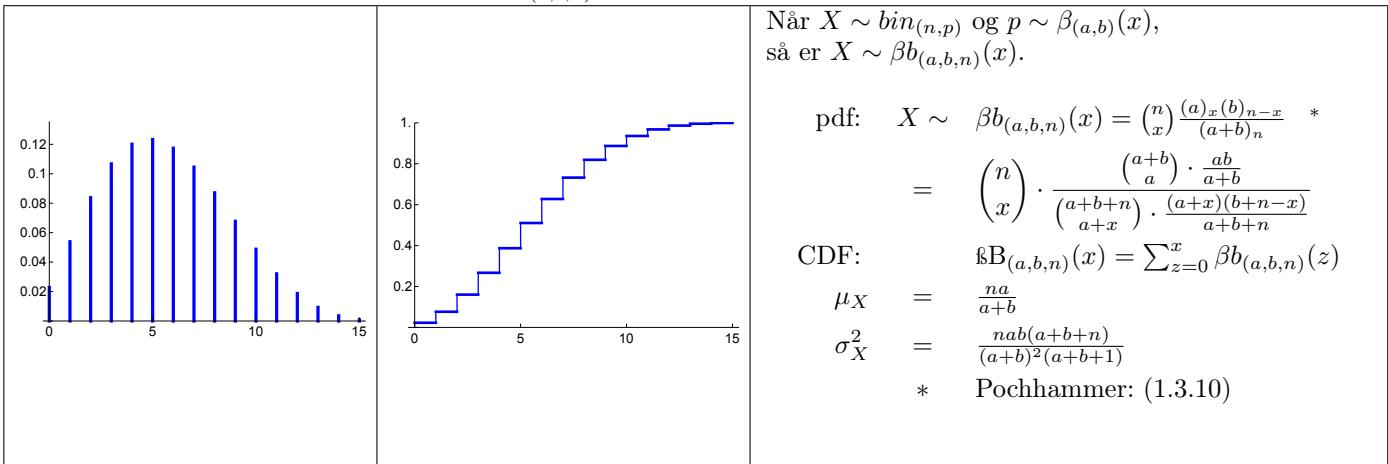
TI: **binomcdf** → $1 - \text{binomcdf}(x+k, p, k-1)$

$$\text{NB}_{(k,p)}(x) = I_{(k,x+1)}(p) \quad \text{for alle } x, k > 0$$

HP: $\text{fisher_cdf}(2k, 2(x+1), \frac{(x+1)p}{k(1-p)})$

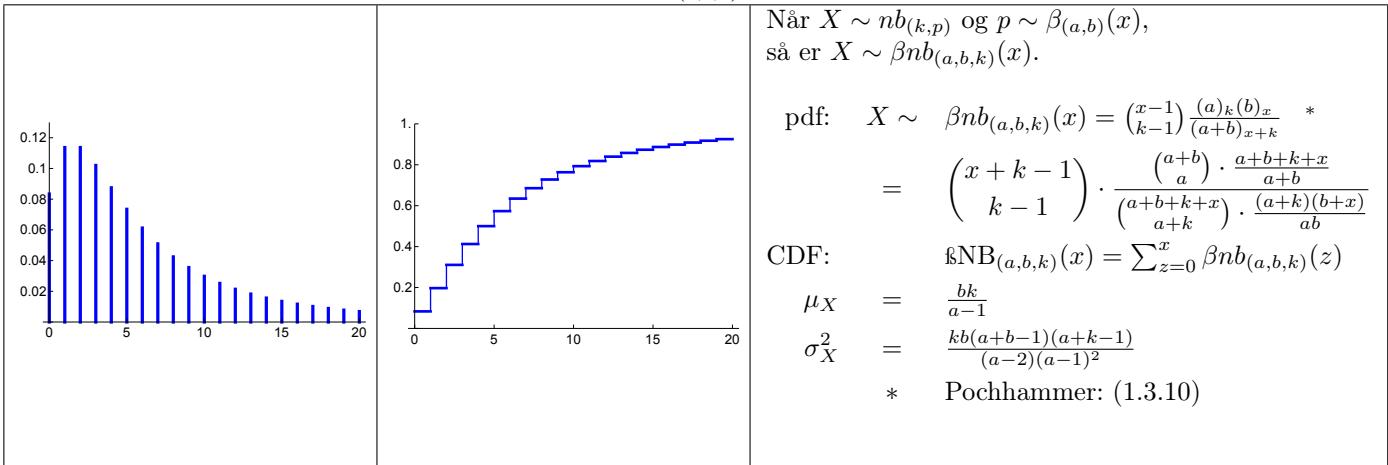
CASIO: **FCd** → $\text{FCD}(0, \frac{(x+1)p}{k(1-p)}, 2k, 2(x+1))$

TI: **0: → Fcdf**($0, \frac{(x+1)p}{k(1-p)}, 2k, 2(x+1)$)

6.1.5 BETA-BINOMISK FORDELING, $\beta b_{(a,b,n)}$ 

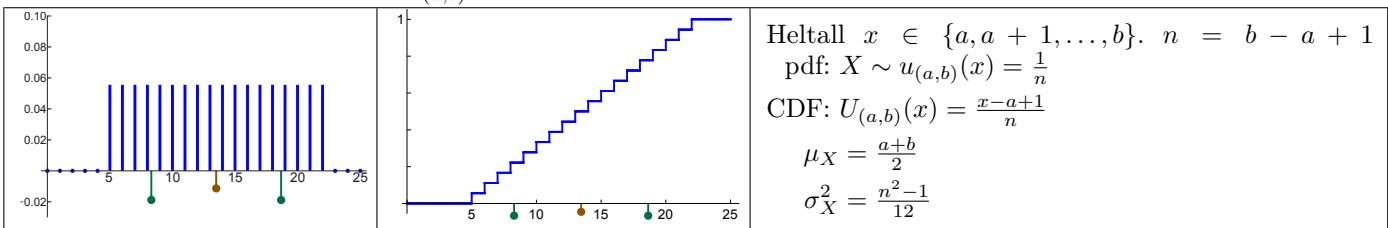
Mathematica: BetaBinomialDistribution[a,b,n]

Kalkulator: Bruk formelen med (sum og) binomialer. Lurt å programmere inn.

6.1.6 BETA-NEGATIV-BINOMISK FORDELING, $\beta nb_{(a,b,k)}$ 

Mathematica: BetaNegativeBinomialDistribution[a,b,k]

Kalkulator: Bruk formelen med (sum og) binomialer. Lurt å programmere inn.

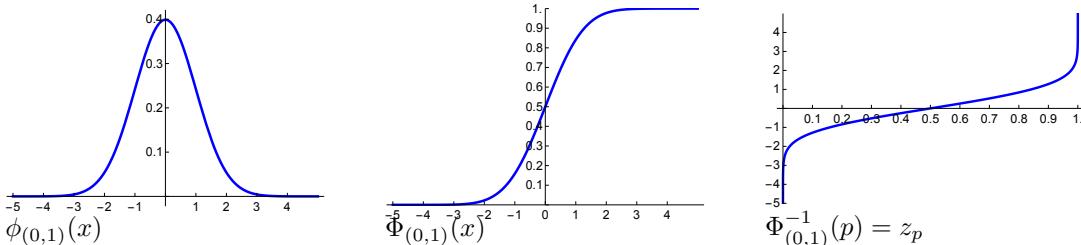
6.1.7 UNIFORM FORDELING, $u_{(a,b)}$ 

Mathematica: DiscreteUniformDistribution[min, max]

7 Kontinuerlige sannsynlighetsfordelinger

7.1. Normalfordelingen

7.1.1 Sannsynlighetstetthet (pdf): $X \sim \phi_{(\mu, \sigma)} = \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} e^{-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}}$



7.1.2 Forventet=median=modus: $\mu_X = E[X] = \tilde{X} = X_{max} = \mu$

7.1.3 Varians: $\sigma_X^2 = \sigma^2$

7.1.4 Kumulativ sannsynlighet (CDF): $P(X \leq x) = \Phi_{(\mu, \sigma)}(x) = \Phi\left(\frac{x-\mu}{\sigma}\right)$

$\Phi_{(\mu, \sigma)}(x) =$ Mathematica: $\text{CDF}[\text{NormalDistribution}[\mu, \sigma], x]$

HP: $\text{normald_cdf}(\mu, \sigma, x)$

CASIO: $\text{NORM} \rightarrow \text{Ncd} \rightarrow \text{NormCD}(-10^{99}, x, \sigma, \mu)$

TI: $\text{normalcdf} \rightarrow \text{normalecdf}(-10^{99}, x, \mu, \sigma)$

7.1.5 Invers kumulativ (iCDF): $\Phi_{(\mu, \sigma)}^{-1}(p) = \mu + z_p \cdot \sigma$ med shorthand $z_p = \Phi_{(0,1)}^{-1}(p)$

$\Phi_{(\mu, \sigma)}^{-1}(x) =$ Mathematica: $\text{InverseCDF}[\text{NormalDistribution}[\mu, \sigma], p]$

HP: $\text{normald_icdf}(\mu, \sigma, p)$

CASIO: $\text{NORM} \rightarrow \text{InvN} \rightarrow \text{InvNormCD}(-1, p, \sigma, \mu)$

TI: $\text{invNorm} \rightarrow \text{invNorm}(p, \mu, \sigma)$

7.2. Normaltilnærmning

7.2.1 For kontinuerlige $X \sim f_X(x)$ er normaltilnærmingen:

$$f_X(a) \approx \phi_{(\mu_X, \sigma_X)}(a)$$

$$F_X(a) = P(X \leq a) \approx \Phi_{(\mu_X, \sigma_X)}(a)$$

7.2.2 For diskrete $X \sim f_X(x)$ er normaltilnærmingen:

$$f_X(a) \approx \Phi_{(\mu_X, \sigma_X)}\left(a + \frac{1}{2}\right) - \Phi_{(\mu_X, \sigma_X)}\left(a - \frac{1}{2}\right)$$

$$F_X(a) = P(X \leq a) \approx \Phi_{(\mu_X, \sigma_X)}\left(a + \frac{1}{2}\right)$$

7.3. Summen av normalfordelte stokastiske variable

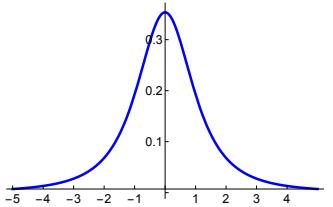
$X = a_1X_1 + \dots + a_nX_n$, der a_k kan være både positiv og negativ. Siden en normalfordeling er fullt spesifisert når du kjenner μ og σ , er $X \sim \phi_{(\mu_X, \sigma_X)}$, der

$$\mathbf{7.3.1} \quad \mu_X = a_1\mu_{X_1} + \dots + a_n\mu_{X_n}$$

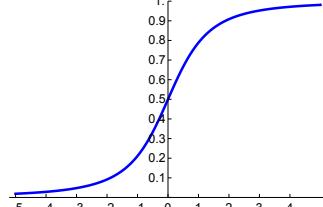
$$\mathbf{7.3.2} \quad \sigma_X^2 = a_1^2\sigma_{X_1}^2 + \dots + a_n^2\sigma_{X_n}^2$$

7.4. Student's t -fordeling

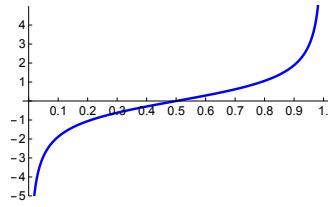
7.4.1 Sannsynlighetstetthet (pdf): $X \sim t_{(\mu, \sigma, \nu)}(x) = \left(\frac{\Gamma(\frac{\nu+1}{2})}{\Gamma(\frac{\nu}{2})} \cdot \frac{1}{\sigma \sqrt{\pi \nu}} \right) \cdot \left(1 + \frac{(x-\mu)^2}{\nu \sigma^2} \right)^{-\frac{\nu+1}{2}}$



$$t_{(0,1)}(x)$$



$$T_{(0,1)}(x)$$



$$T_{(0,1),\nu}^{-1}(p) = t_{\nu,p}$$

7.4.2 Forventet=median=modus: $\mu_X = E[X] = \tilde{X} = X_{max} = \mu$

7.4.3 Varians: $\sigma_X^2 = \begin{cases} \sigma^2 \frac{\nu}{\nu-2} & \nu > 2 \\ \infty & \nu \leq 2 \end{cases}$

7.4.4 Kumulativ sannsynlighet (CDF): $P(X \leq x) = T_{(\mu, \sigma, \nu)}(x) = T_\nu \left(\frac{x-\mu}{\sigma} \right)$

$T_{(\mu, \sigma, \nu)}(x) = \text{Mathematica: } \text{CDF}[\text{StudentTDistribution}[\mu, \sigma, \nu], x]$

HP: $\text{student_cdf}(\nu, \frac{x-\mu}{\sigma})$

CASIO: $\text{t} \gg \text{Tcd} \rightarrow \text{tCD}(-10^{99}, \frac{x-\mu}{\sigma}, \nu)$

TI: $\text{tcdf} \rightarrow \text{tcdf}(-10^{99}, \frac{x-\mu}{\sigma}, \nu)$

7.4.5 Invers kumulativ (iCDF): $T_{(\mu, \sigma, \nu)}^{-1}(p) = \mu + \sigma \cdot t_{\nu,p}$ med shorthand $t_{\nu,p} = T_{(0,1),\nu}^{-1}(p)$

$T_{(\mu, \sigma, \nu)}^{-1}(p) = \text{Mathematica: } \text{InverseCDF}[\text{StudentTDistribution}[\mu, \sigma, \nu], p]$

HP: $\mu + \sigma * \text{student_icdf}(\nu, p)$

CASIO: $\text{t} \gg \text{InvT} \rightarrow \mu - \sigma * \text{InvTCD}(p, \nu)$

TI: $\text{invT} \rightarrow \mu + \sigma * \text{invT}(p, \nu)$

7.5. Sum og differanse av to t -fordelinger: $Z = X \pm Y$

(Satterthwaite's tilnærming)

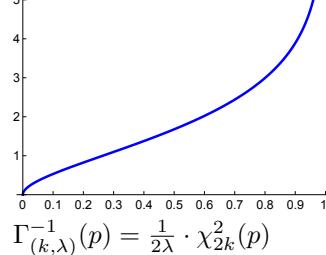
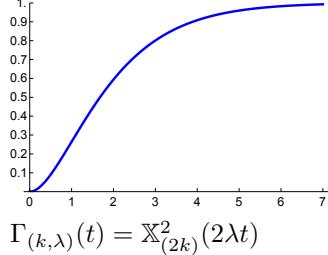
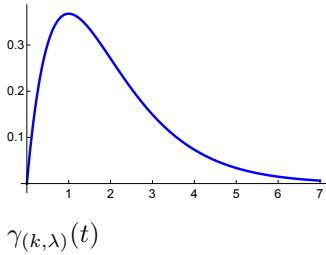
7.5.1 $\mu_Z = \mu_X \pm \mu_Y$

7.5.2 $\sigma_Z^2 = \sigma_X^2 + \sigma_Y^2$

7.5.3 $\nu_Z = \left[\frac{\left(\frac{\sigma_X^2}{\nu_X+1} + \frac{\sigma_Y^2}{\nu_Y+1} \right)^2}{\left(\frac{\left(\frac{\sigma_X^2}{\nu_X+1} \right)^2}{\nu_X} + \frac{\left(\frac{\sigma_Y^2}{\nu_Y+1} \right)^2}{\nu_Y} \right)} \right] \text{ (der } \lfloor x \rfloor \text{ er største heltall mindre enn eller lik } x \text{)}$

7.6. Gammafordelingen

7.6.1 Sannsynlighetstetthet (pdf): $T \sim \gamma_{(k,\lambda)}(t) = \frac{(\lambda t)^{k-1}}{(k-1)!} \lambda \cdot e^{-\lambda t}$ for $t \in (0, \infty)$



7.6.1 Forventet: $\mu_T = E[T] = \frac{k}{\lambda}$

7.6.2 Median: $\tilde{T} = \Gamma_{(k,\lambda)}^{-1}(0.5)$

7.6.3 Modus: $T_{max} = \frac{k-1}{\lambda}$

7.6.4 Varians: $\sigma_T^2 = \frac{k}{\lambda^2}$

7.6.2 Kumulativ sannsynlighet (CDF): $P(T \leq t) = \Gamma_{(k,\lambda)}(t) = 1 - \sum_{n=0}^{k-1} \frac{(\lambda t)^n}{n!} e^{-\lambda t}$ (når $n \in \mathbb{N}$)

$\Gamma_{(k,\lambda)}(t) = (k > 0)$ Mathematica:
 $(k \in \mathbb{N})$ Mathematica:
 $(2k \in \mathbb{N})$ HP:
 $(2k \in \mathbb{N})$ CASIO:
 $(2k \in \mathbb{N})$ TI:

CDF[GammaDistribution[k, $\frac{1}{\lambda}$], t]
CDF[ErlangDistribution[k, λ], t]
chisquare_cdf(2k, $2\lambda t$)
CHI » CCd → ChiCD(0, $2\lambda t$, 2k)
χ²cdf → χ²cdf(0, $2\lambda t$, 2k)

7.6.3 Invers kumulativ (iCDF): $\Gamma_{(k,\lambda)}^{-1}(p)$ med shorthand $\frac{1}{2\lambda} \cdot \chi_{2k}^2(p)$

$\Gamma_{(k,\lambda)}^{-1}(p) = (k > 0)$ Mathematica:
 $(k \in \mathbb{N})$ Mathematica:
 $(2k \in \mathbb{N})$ HP:
 $(2k \in \mathbb{N})$ CASIO:
 $(2k \in \mathbb{N})$ TI (CX):
 $(2k \in \mathbb{N})$ TI (83/84):

InverseCDF[GammaDistribution[k, $\frac{1}{\lambda}$], p]
InverseCDF[ErlangDistribution[k, λ], p]
chisquare_icdf(2k, p)/(2λ)
CHI » InvC → InvChiCD(1 - p, 2k)/(2λ)
Invχ² → Invχ²(p, 2k)/(2λ)
MATH » Solver: $\chi^2 \text{cdf}(0, 2\lambda x, 2k) - p = 0 \Rightarrow x = 1 \Rightarrow \text{Alpha} \Rightarrow \text{Enter}$

Spesialtilfeller: Når $n \in \mathbb{N}$, kalles gamma-fordeling *Erlang-fordeling*.

Når $n = 1$ kalles gamma-fordeling *eksponentialfordeling*.

Når $2k \in \mathbb{N}$, er $\gamma_{(k, \frac{1}{2})}$ chi-kvadrat-fordeling (χ^2) med $\mu = df = 2k$ frihetsgrader.

Tilnærmingar: normaltilnærming (7.2) når $k > 30$.

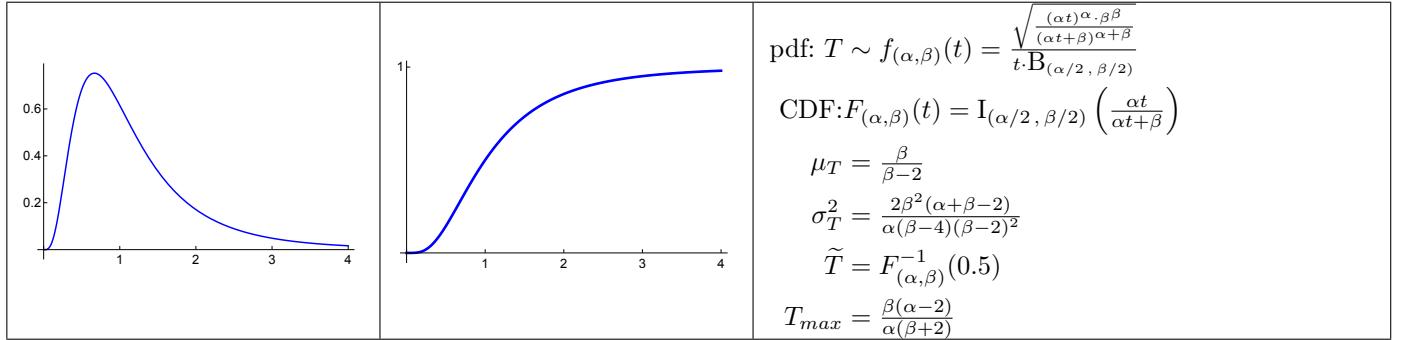
Sammenhenger:

1. Når $T \sim \gamma_{(k,\lambda)}$, og $\lambda \sim \gamma_{(\kappa,\tau)}$, så er $T \sim g\gamma_{(k,\kappa,\tau)}(t)$.
2. Hvis $T_1 \sim \gamma_{(k,\lambda)}(t)$, $T_2 \sim \gamma_{(\kappa,\tau)}(t)$, $m = \frac{\kappa\lambda}{k\tau}$, $Q = \frac{T_1}{T_2}$, og $Q_* = mQ$, så er

$$\begin{aligned} Q_* &\sim f_{(2k, 2\kappa)}(t) & Q &\sim m \cdot f_{(2k, 2\kappa)}(mt) \\ P(Q_* < t) &= F_{(2k, 2\kappa)}(t) & P(Q < t) &= F_{(2k, 2\kappa)}(mt) \end{aligned}$$

7.7. Flere kontinuerlige sannsynlighetsfordelinger

7.7.1 F-FORDELING, $f_{(\alpha,\beta)}(t)$, $t \in (0, \infty)$



Mathematica: FRatioDistribution[α, β]

$$F_{(\alpha,\beta)}(t) = \text{HP:} \quad \text{fisher_cdf}(\alpha, \beta, t)$$

$$\text{CASIO:} \quad \text{F} \gg \text{FCd} \rightarrow \text{FCD}(0, t, \alpha, \beta)$$

$$\text{TI:} \quad \text{Fcdf} \rightarrow \text{Fcdf}(0, t, \alpha, \beta)$$

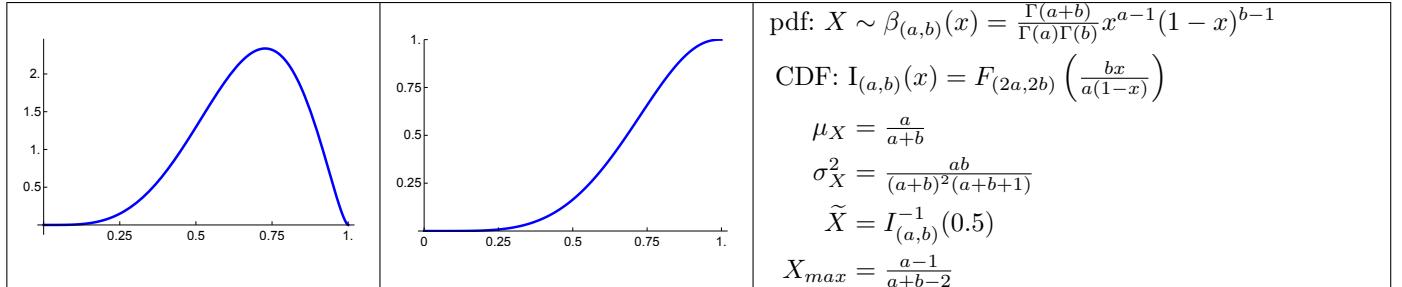
$$F_{(\alpha,\beta)}^{-1}(p) = \text{HP:} \quad \text{fisher_icdf}(\alpha, \beta, p)$$

$$\text{CASIO:} \quad \text{F} \gg \text{InvF} \rightarrow \text{InvFCD}(1-p, \alpha, \beta)$$

$$\text{TI (CX):} \quad \text{InvF} \rightarrow \text{InvF}(p, \alpha, \beta)$$

$$\text{TI (83/84):} \quad \text{MATH} \gg \text{Solver:} \text{Fcdf}(0, x, \alpha, \beta) - p = 0 \gg x = 0.5 \gg \text{Alpha} \gg \text{Enter}$$

7.7.2 BETAFORDELING, $\beta_{(a,b)}(x)$, $x \in (0, 1)$



Mathematica: BetaDistribution[a, b]

$$I_{(a,b)}(x) = \text{HP:} \quad \text{fisher_cdf}(2a, 2b, \frac{bx}{a(1-x)})$$

$$\text{CASIO:} \quad \text{F} \gg \text{FCd} \rightarrow \text{FCD}(0, \frac{bx}{a(1-x)}, 2a, 2b)$$

$$\text{TI:} \quad \text{Fcdf} \rightarrow \text{Fcdf}(0, \frac{bx}{a(1-x)}, 2a, 2b)$$

$$I_{(a,b)}^{-1}(p) = \text{HP:} \quad 1/(1 + \frac{b}{a \cdot \text{fisher_icdf}(2a, 2b, p)})$$

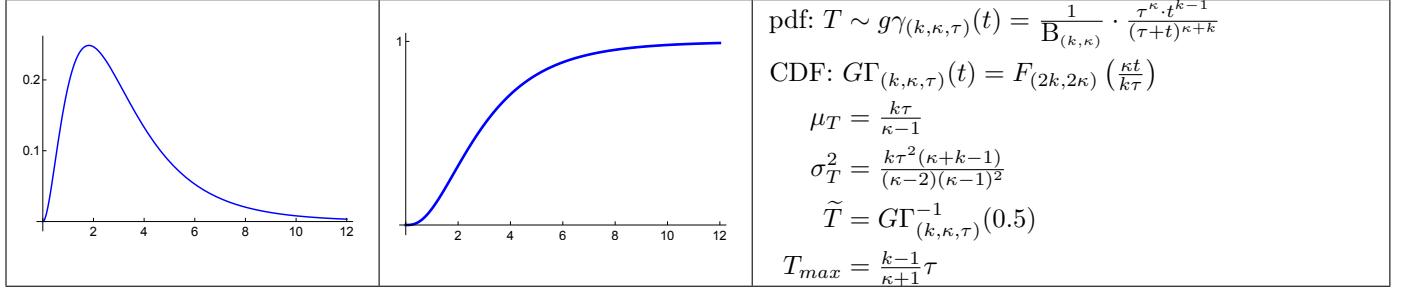
$$\text{CASIO:} \quad \text{F} \gg \text{InvF} \rightarrow 1/(1 + \frac{b}{a \cdot \text{InvFCD}(1-p, 2a, 2b)})$$

$$\text{TI (CX):} \quad \text{InvF} \rightarrow 1/(1 + \frac{b}{a \cdot \text{InvF}(p, 2a, 2b)})$$

$$\text{TI (83/84):} \quad \text{MATH} \gg \text{Solver:} \text{Fcdf}(0, \frac{bx}{a(1-x)}, 2a, 2b) - p = 0 \gg x = 0.5 \gg \text{Alpha} \gg \text{Enter}$$

Tilnærming: normaltilnærminger (7.2) når $a, b > 10$.

7.7.3 GAMMA-GAMMAFORDELING, $g\gamma_{(k,\kappa,\tau)}(x)$, $x \in (0, \infty)$



Mathematica: BetaPrimeDistribution[k, κ, τ]

$$G\Gamma_{(k,\kappa,\tau)}(t) = \text{HP:} \quad \text{fisher_cdf}(2k, 2\kappa, \frac{\kappa t}{k\tau})$$

$$\text{CASIO: } \text{F} \rightarrow \text{FCd} \rightarrow \text{FCD}(0, \frac{\kappa t}{k\tau}, 2k, 2\kappa)$$

$$\text{TI: } \text{Fcdf} \rightarrow \text{Fcdf}(0, \frac{\kappa t}{k\tau}, 2k, 2\kappa)$$

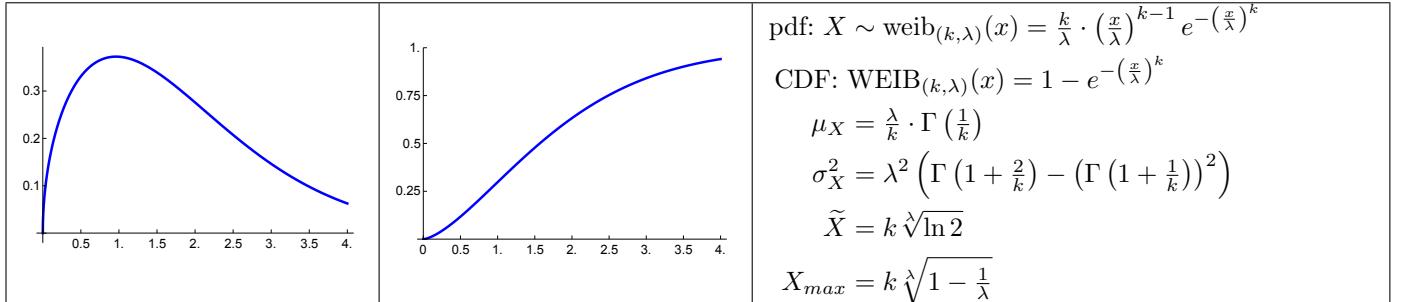
$$G\Gamma_{(k,\kappa,\tau)}^{-1}(p) = \text{HP:} \quad \frac{k\tau}{\kappa} * \text{fisher_icdf}(2k, 2\kappa, p)$$

$$\text{CASIO: } \text{F} \rightarrow \text{InvF} \rightarrow \frac{k\tau}{\kappa} * \text{InvFCD}(1 - p, 2k, 2\kappa)$$

$$\text{TI (CX): } \text{InvF} \rightarrow \frac{k\tau}{\kappa} * \text{InvFCD}(p, 2k, 2\kappa)$$

$$\text{TI (83/84): } \text{MATH} \rightarrow \text{Solver: } \text{Fcdf}(0, \frac{\kappa x}{k\tau}, 2k, 2\kappa) - p = 0 \rightarrow x = 0.5 \rightarrow \text{Alpha} \rightarrow \text{Enter}$$

7.7.4 WEIBULL-FORDELING, $weib_{(k,\lambda)}(x)$, $x \in (0, \infty)$

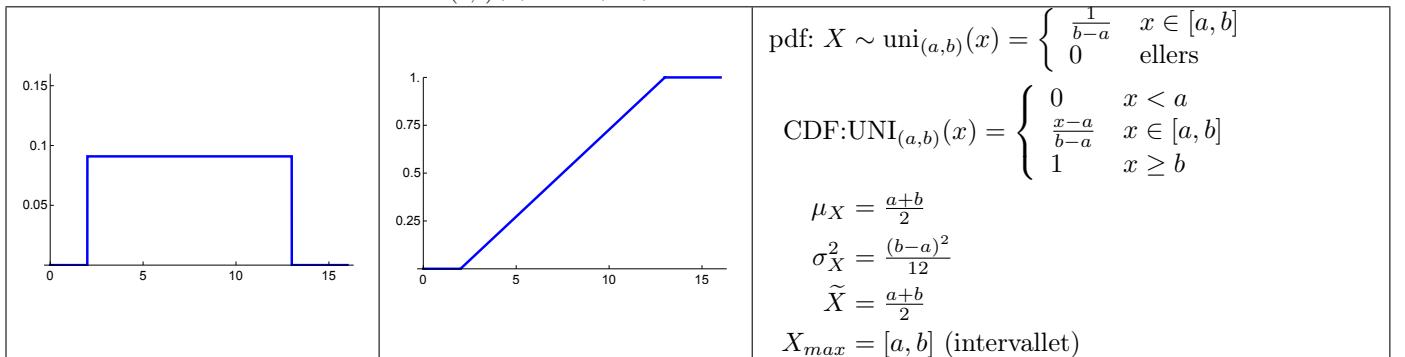


Spesialtilfelle: Rayleigh-fordeling er $rayl_{(\sigma)}(x) = weib_{(2, \sqrt{2}\sigma)}(x)$.

Mathematica: WeibullDistribution[k , λ]

Kalkulator: Regn direkte på formlene slik de står skrevet.

7.7.5 UNIFORM FORDELING, $uni_{(a,b)}(x)$, $x \in (a, b)$



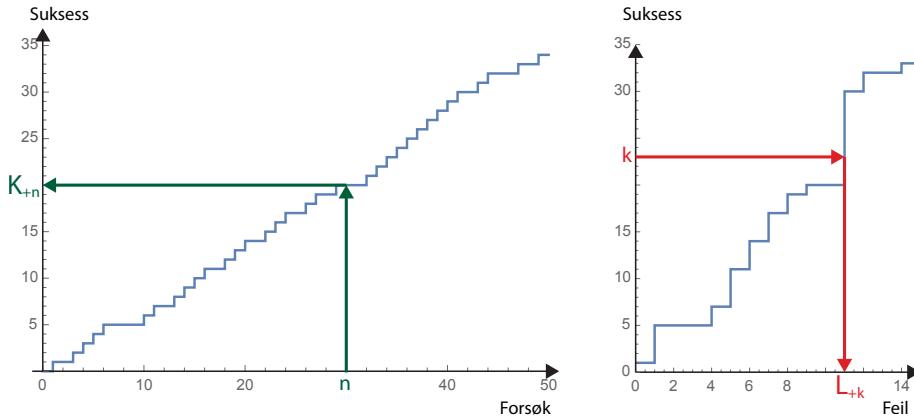
Mathematica: UniformDistribution[a , b]

Kalkulator: Regn direkte på formlene slik de står skrevet.

8 Prosesser

8.1. Bernoulli-prosess med parameter p

En Bernoulli-prosess med parameter p er en sekvens av uavhengige Bernoulli-fordelte stokastiske variable X_1, X_2, \dots der hver $X_j \sim \text{bern}_p = \text{bin}_{1,p}$.



8.1.1 Fordelinger som brukes: Binomisk m/spesialtilfelle Bernoulli (6.1.2), Negativ binomisk (6.1.4), Beta (7.7.2), F (7.7.1), Beta-binomisk (6.1.5), Beta-negativ-binomisk (6.1.6)

8.1.2 Grunnleggende beregninger

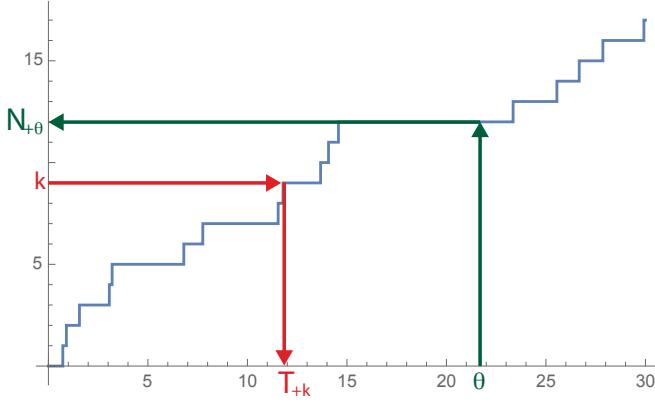
	$E[p]$	Antall suksesser på n forsøk	$E[K_{+n}]$	Antall feil før k suksesser	$E[L_{+k}]$
Kjent p	p	$K_{+n} \sim \text{bin}_{(n,p)}(x)$ (6.1.2)	np	$L_{+k} \sim \text{nb}_{(k,p)}(x)$ (6.1.4)	$\frac{k(1-p)}{p}$
Ukjent p , $p \sim \beta_{(a,b)}(t)$	$\frac{a}{a+b}$	$K_{+n} \sim \beta\text{b}_{(a,b,n)}(x)$ (6.1.5)	$\frac{na}{a+b}$	$L_{+k} \sim \beta\text{nb}_{(a,b,k)}(x)$ (6.1.6)	$\frac{kb}{a-1}$

8.1.3 Addisjonsregler

- For kjent p har vi følgende addisjonsregler for uavhengige X, Y :
 - Hvis $X \sim \text{bin}_{(n,p)}(x)$ og $Y \sim \text{bin}_{(m,p)}(x)$, er $X + Y = Z \sim \text{bin}_{(m+n,p)}(x)$
 - Hvis $X \sim \text{nb}_{(k,p)}(x)$ og $L_{+l} \sim \text{nb}_{(l,p)}(x)$, er $X + Y = Z \sim \text{nb}_{(k+l,p)}(x)$
- For ukjent $p \sim \beta_{(a,b)}$ har vi de svakere addisjonsreglene:
 - $K_{+n} \sim \beta\text{b}_{(a,b,n)}(x)$ og $K_{+m} \sim \beta\text{b}_{(a,b,m)}(x)$, og også $K_{+(m+n)} \sim \beta\text{b}_{(a,b,m+n)}(x)$
 - $L_{+k} \sim \beta\text{nb}_{(a,b,k)}(x)$ og $L_{+l} \sim \beta\text{nb}_{(a,b,l)}(x)$, og også $L_{+(k+l)} \sim \beta\text{nb}_{(a,b,k+l)}(x)$

8.2. Poisson-prosess med parameter λ

En Poisson-prosess er en sekvensiell observasjon av uavhengige forekomster av T . ProsesSEN er styrt av rate-parametren λ , som angir forventet antall suksesser per (tids)enhet.



8.2.1 Fordelinger som brukes: Gamma (7.6), Poisson (6.1.3), F (7.7.1), Gamma-gamma (7.7.3), Negativ binomisk (6.1.4)

8.2.2 Grunnleggende beregninger

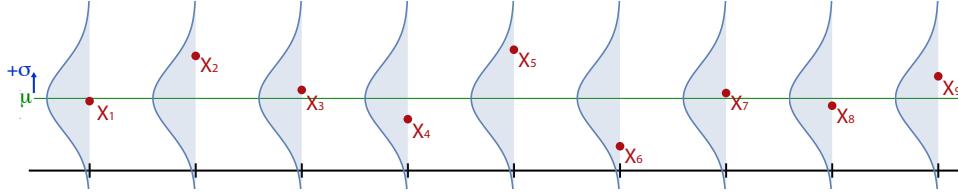
	$E[\lambda]$	Antall suksesser i løpet av θ enheter	$E[N_{+θ}]$	Vente-enheter for k suksesser	$E[T_{+k}]$
Kjent λ	λ	$N_{+θ} \sim \text{pois}_{\lambda\theta}(x)$ (6.1.3)	$\lambda\theta$	$T_{+k} \sim \gamma_{(k,\lambda)}(x)$ (7.6)	$\frac{k}{\lambda}$
Ukjent λ , $\lambda \sim \gamma_{(\kappa,\tau)}(t)$	$\frac{\kappa}{\tau}$	$N_{+θ} \sim \text{nb}_{(\kappa, \frac{\tau}{\tau+\theta})}(x)$ (6.1.5)	$\frac{\kappa\theta}{\tau}$	$T_{+k} \sim g\gamma_{(k,\kappa,\tau)}(x)$ (7.7.3)	$\frac{k\tau}{\kappa-1}$

8.2.3 Addisjonsregler

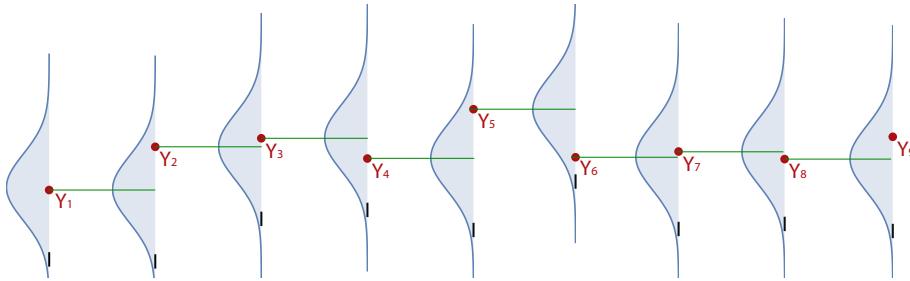
- For kjent λ har vi følgende addisjonsregler for uavhengige X, Y :
 - Hvis $X \sim \gamma_{(k,\lambda)}(x)$ og $Y \sim \gamma_{(l,\lambda)}(x)$, er $X + Y = Z \sim \gamma_{(k+l,\lambda)}(x)$
 - Hvis $X \sim \text{pois}_{\lambda\cdot\theta_1}(x)$ og $Y \sim \text{pois}_{\lambda\cdot\theta_2}(x)$, er $X + Y = Z \sim \text{pois}_{\lambda\cdot(\theta_1+\theta_2)}(x)$
 - Generelt: Hvis $X \sim \text{pois}_{\lambda_1}(x)$ og $Y \sim \text{pois}_{\lambda_2}(x)$, er $X + Y = Z \sim \text{pois}_{\lambda_1+\lambda_2}(x)$
- For ukjent $\lambda \sim \gamma_{(\kappa,\tau)}$ har vi de svakere addisjonsreglene:
 - $T_{+k} \sim g\gamma_{(k,\kappa,\tau)}(x)$ og $T_{+l} \sim g\gamma_{(l,\kappa,\tau)}(x)$, og også $T_{+(k+l)} \sim g\gamma_{(k+l,\kappa,\tau)}(x)$
 - $N_{+\theta_1} \sim \text{nb}_{(\kappa, \frac{\tau}{\tau+\theta_1})}(x)$ og $N_{+\theta_2} \sim \text{nb}_{(\kappa, \frac{\tau}{\tau+\theta_2})}(x)$, og også $N_{+(\theta_1+\theta_2)} \sim \text{nb}_{(\kappa, \frac{\tau}{\tau+\theta_1+\theta_2})}(x)$

8.3. Gaussisk prosess med parameterer μ og σ

En gaussisk prosess med parameterer μ og σ er en sekvens av uavhengige stokastiske variable X_1, X_2, \dots der hver $X_j \sim \phi_{(\mu, \sigma)}$.



Figur 8.1: X_1, X_2, \dots der hver $X_j \sim \phi_{(\mu, \sigma)}$; μ og σ som markert på grafen.



Figur 8.2: En kumulativ prosess Y_1, Y_2, \dots der $Y_k = X_1 + X_2 + \dots + X_k$, og $\mu = 0$

Relevante fordelinger: *normal* ϕ (7.1), *t-fordeling* (7.4), *gamma* γ (7.6), *F-fordeling* (7.7.1)

8.3.1 Regneregler

- Når $X_j \sim \phi_{(\mu, \sigma)}$, og $Y_k = X_1 + X_2 + \dots + X_k$, er $Y_k \sim \phi_{(k\cdot\mu, \sqrt{k}\cdot\sigma)}$
- Når $X_j \sim \phi_{(\mu, \sigma)}$, og du har $Y_k = \max\{X_1, X_2, \dots, X_k\}$ og $Z_k = \min\{X_1, X_2, \dots, X_k\}$, la $p_x = \Phi_{(\mu, \sigma)}(x)$. Da er $P(Y_k \leq x) = p_x^k$, og $P(Z_k \leq x) = 1 - (1 - p_x)^k$.
- Gitt $\{X_1, X_2, \dots, X_n\}$, der $X_j \sim \phi_{(\mu, \sigma)}$, la $p_x = \Phi_{(\mu, \sigma)}(x)$. Da er sannsynligheten for at presis k av X -ene er mindre enn x gitt ved $\text{bin}_{(n, p_x)}(k)$, og sannsynligheten for k eller færre av X -ene er mindre enn x gitt ved $\text{BIN}_{(n, p_x)}(k)$.

9 Flervariabel statistikk

DATA: Formler for datapar $\{(x_1, y_1), \dots, (x_n, y_n)\}$

Se (2.2).

9.1. SANNSYNLIGHET: Flervariabel sannsynlighetsfordelinger

$$\text{9.1.1 Kumulativ fordeling: } F_{XY}(a, b) = P(X \leq a, Y \leq b) = \begin{cases} \sum_{x \leq a, y \leq b} f_{XY}(x, y) \\ \int_{-\infty}^a \int_{-\infty}^b f_{XY}(x, y) dy dx \end{cases}$$

$$\text{9.1.2 Kumulativ marginal fordeling: } F_X(a) = F_{XY}(a, \infty) = \begin{cases} \sum_{x \leq a, \text{ alle } y} f_{XY}(x, y) \\ \int_{-\infty}^a \int_{-\infty}^{\infty} f_{XY}(x, y) dy dx \end{cases}$$

$$\text{9.1.3 Fordeling: } f_{XY}(a, b) = \begin{cases} F_{XY}(a, b) - F_{XY}(a-1, b) - F_{XY}(a, b-1) + F_{XY}(a-1, b-1) \\ \frac{\partial^2}{\partial y \partial x} F_{XY}(x, y) \end{cases}$$

$$\text{9.1.4 Marginal sannsynlighetsfordeling: } f_X(a) = \begin{cases} \sum_{\text{alle } y} f_{XY}(a, y) = F_X(a) - F_X(a-1) \\ \frac{\partial}{\partial y} F_X(a) = \int_{-\infty}^{\infty} f_{XY}(a, y) dy \end{cases}$$

$$\text{9.1.5 Sannsynlighet: } P(a < X < c, b < Y < d) = F_{XY}(c, d) - F_{XY}(a, d) - F_{XY}(c, b) + F_{XY}(a, b)$$

$$\text{9.1.6 } E[XY] = \begin{cases} \sum_{\text{alle } x, y} xy \cdot p_{xy} & (\text{diskrete}) \\ \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} xy \cdot f(x, y) dy dx & (\text{kontinuerlige}) \end{cases}$$

$$\text{9.1.7 Kovarians: } \sigma_{XY} = E[XY] - \mu_X \mu_Y$$

$$\text{9.1.8 Korrelasjon: } \rho_{XY} = \frac{\sigma_{XY}}{\sigma_X \sigma_Y}$$

10 Inferens (Generell Bayesiansk)

10.1. Bayes' teorem, mengdelære-versjon

10.1.1 Sannsynlighet for at (neste) observasjon er B : Med (*posterior*) sannsynlighet P_n er $P_n(B)$, sannsynligheten for at neste observasjon er B , gitt ved følgende tabellutregning:

k	⁽¹⁾ $P_n(A_k)$	⁽²⁾ $P_n(B A_k)$	⁽³⁾ $P_n(A_kB) = P_n(A_k) \cdot P_n(B A_k)$
	^(4 - svar) $P_n(B) = \sum_j P_n(A_jB)$		

10.1.2 Bayes' teorem, basisversjon: Hvis vi deler opp Ω i disjunkte (gjensidig utelukkende) alternativer A_1, A_2, \dots , og observerer B , så oppdateres sannsynligheten for A_k slik:

$$P(A_k|B) = \frac{P(A_k) \times P(B|A_k)}{\sum_j P(A_j) \times P(B|A_j)}$$

10.1.3 Bayes' teorem, tabellversjon:

Alt.	Prior	Likelihood	Samsannsynlighet	Posterior
A_k	⁽¹⁾ $P_n(A_k)$	⁽²⁾ $P_n(B A_k)$	⁽³⁾ $P_n(A_kB) = P_n(A_k) \cdot P_n(B A_k)$	^(5 - svar) $P_{n+1}(A_k B) = P_n(A_k B) = \frac{P_n(A_kB)}{P_n(B)}$
Total sannsynlighet:		⁽⁴⁾ $P_n(B) = \sum_{j=1}^n P_n(A_jB)$		

10.2. Bayes' teorem, funksjons-versjon

10.2.1 Bayes' teorem for sannsynlighetsfordelinger f_n :

	Prior	Likelihood	Samsannsynlighet	Posterior
k	⁽¹⁾ $f(x) = f_n(x)$	⁽²⁾ $g(x) = h_x(y)$	⁽³⁾ $f(x) \cdot g(x)$	^(5 - svar) $f_{n+1}(x) = \frac{f(x) \cdot g(x)}{S}$
			⁽⁴⁾ $S = \sum_x f(x) \cdot g(x)$	(diskret prior)
			⁽⁴⁾ $S = \int_{-\infty}^{\infty} f(x) \cdot g(x) dx$	(kontinuerlig prior)

hvor $h_x(y)$ er den betingede sannsynlighet(stetthet)en for observasjonen y , gitt at $X = x$.

10.3. Videre oppdatering

10.3.1 Ved ny observasjon B_{n+1} (mengdeversjon) eller y_{n+1} (funksjonsversjon):
Gjenta prosedyren, og bruk forrige *posterior* f_n / P_n som ny *prior* for å finne ny *posterior* f_{n+1} / P_{n+1} .

11 Generelle estimatorer

Vi tar utgangspunkt i en sannsynlighetsfordeling $g(x)$ for en parameter eller en neste observasjon, som vi kaller Θ . Så $\Theta \sim g(x)$, med kumulativ fordeling $G(x)$ og invers kumulativ fordeling $G^{-1}(p)$.

11.1. Punktestimat for $\Theta \sim g(x)$

11.1.1 Median: $\tilde{\Theta} = G^{-1}(0.5)$

11.1.2 Forventet verdi: $\mu_\Theta = E[\Theta] = \int_D t \cdot g(t)dt$ der D er de mulige verdiene for Θ .

11.1.3 Modus: $\Theta_{MAP} = \Theta_{max}$ er t -verdien som gir maksimal verdi til $g(t)$.

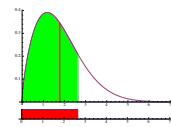
Du finner aktuelle formler hos hver konkrete sannsynlighetsfordeling $g(x)$.

11.2. Intervallestimat

Vi skriver typisk I^Θ for intervallestimatet ("kredibilitetsintervall") når Θ er en parameter, men I^+ for intervallestimatet ("prediktivt intervall") når Θ er en neste observasjon. Under skriver vi dem begge som I^Θ . La $\Theta \sim g(x)$.

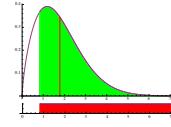
11.2.1 1-sidig venstre $(1 - \alpha)100\%$ intervallestimat $I_{\alpha,l}$ når sannsynlighetsfordelingen er $g(x)$:

$$I_{\alpha,l}^\Theta = (G^{-1}(0), G^{-1}(1 - \alpha))$$



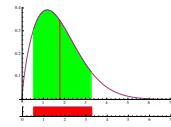
11.2.2 1-sidig høyre $(1 - \alpha)100\%$ intervallestimat $I_{\alpha,r}$ når sannsynlighetsfordelingen er $g(x)$:

$$I_{\alpha,r}^\Theta = (G^{-1}(\alpha), G^{-1}(1))$$



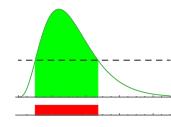
11.2.3 2-sidig $(1 - 2\alpha)100\%$ intervallestimat $I_{2\alpha}$ når sannsynlighetsfordelingen er $g(x)$:

$$I_{2\alpha}^\Theta = (G^{-1}(\alpha), G^{-1}(1 - \alpha))$$



11.2.4 HPD-intervall H_l^Θ med bredde l når sannsynlighetsfordelingen er $g(x)$:

H_l^Θ er intervallet $(a, a + l)$



der a er verdien som maksimerer $F(a) = G(a + l) - G(a)$. Ved denne verdien er da $g(a + l) = g(a)$

12 Sammenligning og hypotesetest

12.1. Sammenligning

12.1.1 Nyttefunksjon: $u_A(\theta)$ angir nytten av et alternativ H_A , gitt en θ -verdi.

12.1.2 Forventet nytte av et valg H_A gitt at $\Theta \sim g(\theta)$, er (se 5.1.10) $U_\theta = E[u_A(\Theta)] = \int_{-\infty}^{\infty} u_A(\theta) \cdot g(\theta) d\theta$

Spesialtilfeller:

1. Lineær nytte: $u_A(\theta) = a + b\theta$ gir at $U_A = a + b \cdot E[\Theta]$

2. Todelt nytte: $u_B(\theta) = \begin{cases} a & \theta < \theta_0 \\ b & \theta > \theta_0 \end{cases}$ gir at $U_B = a \cdot P(\Theta < \theta_0) + b \cdot P(\Theta > \theta_0)$

12.1.3 Nyttemaksimerende valg: Gitt $\Theta \sim g(\theta)$, og to alternativer H_A og H_B med nyttefunksjoner $u_A(\theta)$ og $u_B(\theta)$, er det nyttemaksimerende valget å velge alternativet med størst forventet nytteverdi.

12.1.4 Todelt nyttemaksimerende valg: Gitt $\Theta \sim g(\theta)$, og en skilleverdi θ_0 , og to alternativer H_A og H_B hvor $u(\theta) = u_A(\theta) - u_B(\theta)$ er en todelt nyttefunksjon

$$u(\theta) = \begin{cases} w_A & \theta < \theta_0 \\ -w_B & \theta > \theta_0 \end{cases}$$

med $w_A, w_B > 0$. Da tilsvarer valg-alternativene H_A : $\Theta < \theta_0$, og H_B : $\Theta > \theta_0$. Det nyttemaksimerende valget er da

$$\begin{array}{ll} A & \text{hvis } w_A \cdot P(A) > w_B \cdot P(B) \\ B & \text{hvis } w_A \cdot P(A) < w_B \cdot P(B) \end{array} \left\{ \begin{array}{ll} P(A) = P(\Theta < \theta_0) \\ P(B) = P(\Theta > \theta_0) \end{array} \right.$$

12.2. Bayesiansk hypotesetest

12.2.1 Hypotesetest med signifikans α tester nullhypotese / konservative hypotese H_0 mot vågal hypotese H_1 . Signifikansen α settes på forhånd, uavhengig av dataene (se 12.2.2 for et forslag på hvordan du setter α).

- Dersom $H_0: \Theta \leq \theta_0$, er $H_1: \Theta > \theta_0$.
- Dersom $H_0: \Theta \geq \theta_0$, er $H_1: \Theta < \theta_0$.

Avgjørelser taes slik:

- Dersom $P(H_0) \geq \alpha$, er det nyttemaksimerende valget H_0 . (formell formulering: "ikke forkast H_0 ")
- Dersom $P(H_0) < \alpha$, er det nyttemaksimerende valget H_1 . (formell formulering: "forkast H_0 ")

Hypotesetest er primært en frekventistisk måte å formulere nyttemaksimerende valg, så derfor gir vi følgende oversettelse innenfor en bayesiansk kontekst:

12.2.2 Omformulering av nyttemaksimerende valg til hypotesetest: Gitt valg-alternativene H_A og H_B i 12.1.4, kaller vi alternativet med størst w -verdi Null-hypotesen H_0 , og lar *test-signifikansen* være $\alpha = \frac{w_1}{w_0 + w_1}$, der w_0 er den største verdien av w_A og w_B , og w_1 er den minste. Den alternative hypotesen H_1 er alternativet med minst w -verdi. Tilfellet $\Theta = \theta_0$ tildeles H_0 . Signifikans α og hypoteser H_0 og H_1 kan også bli oppgitt uten referanse til nytte og nyttemaksimering.

13 Bayesiansk inferens for Bernoulli-prosesser

13.1. Bayes' teorem for Bernoulli-prosesser ("Bernoulli-versjonen")

13.1.1 Inferens for hyperparametere for Bernoulli-parameteren p

Prior hyperparametere:

$$P_0 \models a_0 \\ b_0$$

Observasjoner:

$$k = \text{antall } \top \\ l = \text{antall } \perp$$

Posterior hyperparametere

$$P_1 \models a_1 = a_0 + k \\ b_1 = b_0 + l$$

Avlesning:

1. $p \sim \beta_{(a_1, b_1)}$ - posterior sannsynlighetsfordeling for p .
2. $K_{+m} \sim \beta_{b(a_1, b_1, m)}$ - antall \top i de neste m observasjonene.
3. $L_{+s} \sim \beta_{nb(a_1, b_1, s)}$ - antall nye \perp før s nye \top .

som også gir oss $p_1 = E[p] = \frac{a_1}{a_1 + b_1}$.

En spesiell situasjon er dersom a_1 eller b_1 er 0. Da har p en diskret sannsynlighetsfordeling som gir enten $P(\top) = 0$ eller $(\top) = 1$, og motsatt sannsynlighet til \perp .

13.2. Prior hyperparametere for Bernoulli-prosesser

13.2.1 Nøytrale prior hyperparametere

er når $a_0 = b_0 = u \in [0, 1]$, og enten

1. $u = 0$: "Total uvitenhet" (*Novick & Hall, Haldane, Jaynes*). (Vet ikke om både \top og \perp er mulige.)
2. $u = 0.5$: "Vanlig uvitenhet" (*Jeffreys*). (Vet at både \top og \perp er mulige, men ikke mer.)
3. $u = 1$: "Informert uvitenhet" (*Laplace, Bayes*). (Hvis utgangspunktet er symmetri mellom \top og \perp .)

Hvis du i et konkret tilfelle ikke klarer å velge mellom to verdier for u : velg den laveste!

13.2.2 Informative prior hyperparametere

får du fra en av disse:

1. Prior hyperparametere = Posterior hyperparametere fra en tidligere oppdatering.
2. La p_0 være anslaget på p , og κ_0 være antall observasjoner som tilsvarer sikkerheten til anslaget. Sett hyperparameterne til $a_0 = \kappa_0 p_0$ og $b_0 = \kappa_0(1 - p_0)$. Informativ prior må ha $a_0, b_0 \geq 1$.

13.3. Sammenligning og hypotesetest

For sammenligning av p mot en fast referanseverdi p_0 , se de generelle formlene for hypotesetest og sammenligning (12).

13.3.1 Sammenligning: Gitt to uavhengige stokastiske variable med deres *posterior* fordelinger, $\psi \sim \beta_{(a,b)}$ og $\pi \sim \beta_{(\theta,\rho)}$, så er (se 1.3.10 for funksjonen B)

Eksakt:

$$P(\psi \leq \pi) = \sum_{k=0}^{\theta-1} \frac{B(a+k, b+\rho)}{(\rho+k) \cdot B(k+1, \rho) \cdot B(a, b)} = \sum_{k=0}^{\theta-1} \frac{\binom{a+b}{a} \cdot \binom{k+\rho}{k} \cdot ab\rho(a+b+k+\rho)}{\binom{a+b+k+\rho}{a+k} \cdot (a+b)(k+\rho)(a+k)(b+\rho)}$$

Tilnærming (bruker normaltilnærmingen); god når $a, b, \theta, \rho > 10$)

$$P(\psi \leq \pi) \approx \Phi\left(\frac{a}{a+b} - \frac{\theta}{\theta+\rho}, \sqrt{\frac{ab}{(a+b)^2(a+b+1)} + \frac{\theta\rho}{(\theta+\rho)^2(\theta+\rho+1)}}\right)(0)$$

13.4. Estimater

Se kapittel 11 for de generelle formlene for punkt- og intervall-estimat (11.1, 11.2), og bruk beregningsformlene fra avsnittene for de aktuelle *posterior* eller *prediktive* fordelingene.

13.4.1 HPD-intervall av bredde l for $p \sim \beta_{(a,b)}$

$$H_l^p = (k, k+l)$$

der k er den reelle løsningen av $(k+l)^{a-1}(1-k-l)^{b-1} - k^{a-1}(1-k)^{b-1} = 0$

13.4.2 Utvalgstørrelse n for HPD-intervall H_l^p for $p \sim \beta_{(a,b)}$ med $a, b > 1$ som gjør at $P(p \in H_l^p) \geq 1 - 2\alpha$, og at bredden på $I_{2\alpha}^p$ vil være l eller mindre, er

$$n = \frac{z_\alpha^2}{l^2} - a - b$$

14 Bayesiansk inferens for Poisson-prosesser

14.1. Bayes' teorem for Poisson-prosesser ("Poisson-versjonen")

14.1.1 Inferens for hyperparametere for Poisson rate-parameteren λ

Prior hyperparametere:

$$P_0 \models \kappa_0$$

$$\tau_0$$

Observasjoner:

$$n = \text{antall forekomster}$$

$$t = \text{antall enheter}$$

(tid eller antall forsøk)

Posterior hyperparametere

$$P_1 \models \kappa_1 = \kappa_0 + n$$

$$\tau_1 = \tau_0 + t$$

Avlesning:

1. $\lambda \sim \gamma_{(\kappa_1, \tau_1)}(l)$ - posterior sannsynlighetsfordeling for λ .
2. $N_{+\theta} \sim nb_{(\kappa_1, \frac{\tau_1}{\tau_1 + \theta})}(\eta)$ - antall forekomster i de neste θ (tids)enheterne.
3. $T_{+k} \sim g\gamma_{(k, \kappa_1, \tau_1)}(t)$ - ventetid på de k neste forekomstene.

14.2. Prior hyperparametere

14.2.1 Nøytrale prior hyperparametere er $\kappa_0 = \tau_0 = 0$.

14.2.2 Informative prior hyperparametere får du fra en av disse:

1. Prior hyperparametere = Posterior hyperparametere fra en tidligere oppdatering.
2. La λ_0 være anslaget på λ , og κ_0 være antall treff som tilsvarer sikkerheten til anslaget. La eventuelt τ_0 være antall (tids)enheter som er nødvendig for sikkerheten. Med to av verdiene gir følgende formel den tredje: $\lambda_0 = \frac{\kappa_0}{\tau_0}$.

14.3. Sammenligning og hypotesetest

For sammenligning av λ mot en fast referanseverdi λ_0 , se de generelle formlene i avsnitt 12.

14.3.1 Sammenligning: Gitt to uavhengige stokastiske variable med deres *posterior* fordelinger

$$\begin{aligned} A &\sim \gamma_{(k,l)}(t) \\ B &\sim \gamma_{(m,n)}(t) \end{aligned}$$

så er

$$P(A < B) = F_{(2k,2m)}\left(\frac{ml}{kn}\right)$$

14.4. Estimater

for λ med *posterior* hyperparametere κ og τ , og sannsynlighetsfordeling $\lambda \sim \gamma_{(\kappa, \tau)}$

Se de generelle formlene for punkt- og intervall-estimat (11.1, 11.2), og bruk beregningsformler fra avsnitt for de aktuelle *posterior* eller *prediktive* fordelingene.

14.4.1 HPD-intervall av bredde b for λ :

$$H_b^\lambda = (a, a + b)$$

der

$$a = \frac{b}{e^{\frac{\tau b}{\kappa-1}} - 1}$$

14.4.2 Utvalgsstørrelse n for HPD-intervall H_b^λ for λ med *prior* hyperparameter κ_0 , slik at vi for den relative intervallbredden, $r = \frac{b}{E[\lambda]}$, har at $r < R$, der R målet vi vil nå.

$$n \geq \frac{4z_\alpha^2}{R^2} - \kappa_0$$

15 Bayesiansk inferens for gaussiske prosesser

15.1. Bayes' teorem ("Gaussisk versjon")

for anslag på de gaussiske parameterne μ og $\tau = \frac{1}{\sigma^2}$.

15.1.1 Inferens for hyperparametere ved hjelp av n målinger x_1, \dots, x_n med (2.2)

- totalsum $\Sigma_x = \sum_{k=1}^n x_k$ og gjennomsnitt $\bar{x} = \frac{\Sigma_x}{n}$
- kvadratisk sum av avvik fra snitt $SS_x = \sum_{k=1}^n (x_k - \bar{x})^2$
- kvadratisk som av avvik fra middelverdi $SB_x = \sum_{k=1}^n (x_k - m_0)^2 = SS_x + n \cdot (\bar{x} - m_0)^2$

Prior hyperparametere: Se neste side.

	$\sigma = s_0$ (kjent)	σ ukjent
$\mu = m_0$ (kjent)	Ingen oppdatering av hyperparametere. Posterior verdier: $\begin{aligned}\tau &= 1/s_0^2 \\ \mu &= m_0 \\ X_+ &\sim \phi_{(m_0, s_0)}(x)\end{aligned}$	<i>Posterior</i> hyperparametere: $\begin{aligned}\nu_1 &= \nu_0 + n \\ SS_1 &= SS_0 + SB_x\end{aligned}\right\} \quad s_1^2 = \frac{SS_1}{\nu_1}$ Posterior verdier: $\begin{aligned}\tau &\sim \gamma_{(\frac{\nu_1}{2}, \frac{SS_1}{2})}(t) \\ \mu &= m_0 \\ X_+ &\sim t_{(m_0, s_1, \nu_1)}(x)\end{aligned}$
μ ukjent	<i>Posterior</i> hyperparametere: $\begin{aligned}\kappa_1 &= \kappa_0 + n \\ \Sigma_1 &= \Sigma_0 + \Sigma_x\end{aligned}\right\} \quad m_1 = \frac{\Sigma_1}{\kappa_1}$ Posterior verdier: $\begin{aligned}\tau &= 1/s_0^2 \\ \mu &\sim \phi_{(m_1, s_0\sqrt{\frac{1}{\kappa_1}})}(x) \\ X_+ &\sim \phi_{(m_1, s_0\sqrt{1+\frac{1}{\kappa_1}})}(x)\end{aligned}$	<i>Posterior</i> hyperparametere: $\begin{aligned}\kappa_1 &= \kappa_0 + n \\ \Sigma_1 &= \Sigma_0 + \Sigma_x \\ \nu_1 &= \nu_0 + n \\ C_1 &= C_0 + \Sigma_x \\ SS_1 &= C_1 - \kappa_1 \cdot m_1^2\end{aligned}\right\} \quad m_1 = \frac{\Sigma_1}{\kappa_1} \quad s_1^2 = \frac{SS_1}{\nu_1}$ $SS_1 = SS_0 + SS_x + n \cdot \frac{\kappa_0}{\kappa_1} (\bar{x} - m_0)^2 \quad (\text{sarvei})$ Posterior verdier: $\begin{aligned}\tau &\sim \gamma_{(\frac{\nu_1}{2}, \frac{SS_1}{2})}(t) \\ \mu &\sim t_{(m_1, s_1\sqrt{\frac{1}{\kappa_1}}, \nu_1)}(x) \\ X_+ &\sim t_{(m_1, s_1\sqrt{1+\frac{1}{\kappa_1}}, \nu_1)}(x)\end{aligned}$

15.2. Prior hyperparametere for gaussiske prosesser

15.2.1 Vi har $3\frac{1}{2}$ tilfeller for μ :

1. μ er helt kjent: $\mu = m_0$
2. μ er delvis kjent (informativ prior): La m_0 være anslaget på μ , og κ_0 være antall observasjoner som tilsvarer sikkerheten til anslaget. La $\Sigma_0 = m_0 \kappa_0$.
3. μ er delvis kjent (informativ prior), med prior $\mu \sim \phi_{(m_{pre}, s_{pre})}$, og $\sigma = s_0$ er kjent. Da er $\kappa_0 = \frac{s_0^2}{s_{pre}^2}$, og $\Sigma_0 = m_{pre} \kappa_0$.
4. μ er helt ukjent (nøytral prior): $\kappa_0 = 0$ og $\Sigma_0 = 0$.

15.2.2 Vi har 3 tilfeller for $\tau = \frac{1}{\sigma^2}$:

1. $\tau = \frac{1}{\sigma^2}$ er helt kjent: $\tau = \tau_0 = \frac{1}{s_0^2}$
2. τ er delvis kjent (informativ prior): La s_0 være anslaget på σ , og la n_0 være antall observasjoner som tilsvarer sikkerheten til anslaget. La $\nu_0 = n_0 - 1$ og $SS_0 = s_0^2 \cdot \max(0, \nu_0)$, og la $C_0 = SS_0 + \kappa_0 \cdot m_0$
3. $\tau = \frac{1}{\sigma^2}$ er helt ukjent (nøytral prior): $\nu_0 = -1$ og $SS_0 = 0$, og la $C_0 = SS_0 + \kappa_0 \cdot m_0^2$

15.3. Sammenligning av parameter mot fast verdi

For sammenligning av μ og $\tau = \frac{1}{\sigma^2}$ mot faste referanseverdier μ_0 og $\tau_0 = \frac{1}{s_0^2}$, bruker vi de generelle formlene for hypotesetest og sammenligning i kapittel 12.

15.3.1 Sammenligning av $\tau = \frac{1}{\sigma^2}$, med *posterior* fordeling $\tau \sim \gamma_{(k,l)}(t)$ mot fast verdi $\tau_0 = \frac{1}{s_0^2}$:

$$P(\sigma \geq \sigma_0) = P(\tau \leq \tau_0) = \Gamma_{(k,l)}(\tau_0)$$

15.3.2 (Kjent σ) Sammenligning av μ med *posterior* fordeling $\mu \sim \phi_{(m,s)}(x)$ mot fast verdi μ_0 :

$$P(\mu \leq \mu_0) = \Phi_{(m,s)}(\mu_0)$$

15.3.3 (Ukjent σ) Sammenligning av μ med *posterior* fordeling $\mu \sim t_{(m,s,n)}(x)$ mot fast verdi μ_0 :

$$P(\mu \leq \mu_0) = T_{(m,s,n)}(\mu_0)$$

15.4. Sammenligning av to parametere

15.4.1 Sammenligning for to uavhengige $\tau_n = \frac{1}{\sigma_n^2}$, med *posterior* fordelinger $\tau_1 \sim \gamma_{(k,l)}(t)$ og $\tau_2 \sim \gamma_{(m,n)}(t)$:

$$P(\sigma_1 > \sigma_2) = P(\tau_1 < \tau_2) = F_{(2k,2m)}\left(\frac{ml}{kn}\right)$$

15.4.2 Sammenligning for to uavhengige μ_n når σ er kjent, med *posterior* fordelinger $\mu_1 \sim \phi_{(m_1, s_1)}(x)$ og $\mu_2 \sim \phi_{(m_2, s_2)}(x)$: Bruk (7.3) til å finne fordelingen $\phi_{(m,s)}(x)$ til $Z = \mu_1 - \mu_2$. Da er

$$P(\mu_1 < \mu_2) = \Phi_{(m,s)}(0)$$

15.4.3 Sammenligning for to uavhengige μ_n når σ er ukjent, med *posterior* fordelinger $\mu_1 \sim t_{(m_1, s_1, \nu_1)}(x)$ og $\mu_2 \sim t_{(m_2, s_2, \nu_2)}(x)$: Bruk formel (7.5) til å finne fordelingen $t_{(m,s,\nu)}(x)$ til $Z = m_1 - \mu_2$. Da er

$$P(\mu_1 < \mu_2) = T_{(m,s,\nu)}(0)$$

15.5. Estimater for μ

Se kapittel 11 for de generelle formlene for punkt- og intervall-estimat, og bruk beregningsformlene fra avsnittene for de aktuelle *posterior* eller *prediktive* fordelingene i avsnitt 11.2.

15.5.1 Utvalgsstørrelse n , slik at bredden på det $(1 - 2\alpha)100\%$ symmetriske kredibilitetsintervallet for μ er smalere enn l , gitt kjent $\sigma = s_0$ og *prior* hyperparameter κ_0 :

$$n = \frac{4z_\alpha^2}{l^2} \cdot s_0^2 - \kappa_0$$

15.5.2 Utvalgsstørrelse n , slik at bredden på det $(1 - 2\alpha)100\%$ symmetriske kredibilitetsintervallet for μ er smalere enn l , med ukjent σ og *prior* hyperparametere κ_0, ν_0 og SS_0 :

$$n = \frac{4t_{2\nu_0, \alpha}^2}{l^2} \cdot \frac{SS_0}{\nu_0} - \kappa_0$$

15.6. Estimater for $\tau = \frac{1}{\sigma^2}$

Se kapittel 11 for de generelle formlene for punkt- og intervall-estimat (11.1, 11.2), og bruk beregningsformlene fra avsnittene for de aktuelle *posterior* eller *prediktive* fordelingene.

15.6.1 HPD-intervall av bredde l , gitt *posterior* fordeling $\tau \sim \gamma_{(k, \lambda)}$

$$H_l^\tau = (a, a + l)$$

der

$$a = \frac{l}{e^{\frac{\lambda l}{k-1}} - 1}$$

15.6.2 Utvalgsstørrelse n for HPD-intervall H_b^τ med *prior* hyperparameter ν_0 , slik at den relative intervallbredden $r = \frac{b}{E[\lambda]}$ er mindre enn en gitt verdi R .

$$n \geq \frac{4z_\alpha^2}{R^2} - \nu_0$$

16 Frekventistisk inferens

16.1. Gaussisk prosess: Symmetriske $(1 - 2\alpha) \cdot 100\%$ konfidensintervall

for gaussiske prosesser fra en normalfordeling $\phi_{(\mu, \sigma)}$ med n målinger med observatorer n , Σ_x og SS_x , og utregnede verdier $\nu = n - 1$, $\bar{x} = \Sigma_x/n$ og $s_x^2 = SS_x/(n - 1)$.

16.1.1 For μ , med kjent $\sigma = \sigma_0$: $\hat{I}_{2\alpha}^\mu = \bar{x} \pm z_\alpha \cdot \sigma_0 \cdot \sqrt{\frac{1}{n}}$

16.1.2 For μ , med ukjent σ : $\hat{I}_{2\alpha}^\mu = \bar{x} \pm t_{\nu, \alpha} \cdot s_x \cdot \sqrt{\frac{1}{n}}$

16.1.3 For $\tau = \frac{1}{\sigma^2}$: $\hat{I}_{2\alpha}^\tau = \left(\Gamma_{\left(\frac{\nu}{2}, \frac{SS_x}{2}\right)}^{-1}(\alpha), \Gamma_{\left(\frac{\nu}{2}, \frac{SS_x}{2}\right)}^{-1}(1 - \alpha) \right)$

16.2. Gaussisk prosess: Symmetriske $(1 - 2\alpha) \cdot 100\%$ prediktive intervall

for gaussiske prosesser fra en normalfordeling $\phi_{(\mu, \sigma)}$ med n målinger med observatorer n , Σ_x og SS_x , og utregnede verdier $\nu = n - 1$, $\bar{x} = \Sigma_x/n$ og $s_x^2 = SS_x/(n - 1)$.

16.2.1 For x_{n+1} , med kjent $\sigma = \sigma_0$: $\hat{I}_{2\alpha}^+ = \bar{x} \pm z_\alpha \cdot \sigma_0 \cdot \sqrt{1 + \frac{1}{n}}$

16.2.2 For x_{n+1} , med ukjent σ : $\hat{I}_{2\alpha}^+ = \bar{x} \pm t_{\nu, \alpha} \cdot s_x \cdot \sqrt{1 + \frac{1}{n}}$

16.3. Bernoulli-prosess: Symmetriske $(1 - 2\alpha) \cdot 100\%$ konfidensintervall

for en Bernoulli-prosess med n målinger hvorav k positive, og utregnet verdi $\hat{\pi} = k/n$.

16.3.1 For parameteren π , omtrentlig intervall (standard utregning): $\hat{I}_{2\alpha}^\pi = \hat{\pi} \pm z_\alpha \cdot \sqrt{\frac{\hat{\pi}(1 - \hat{\pi})}{n}}$

16.4. Hypotesetesting

med signifikans α avgjøres på frekventistisk vis slik: Dersom testen er ensidig, og vi har en p -verdi regnet ut som i en av formlene under, gjør vi slik:

- Hvis $p < \alpha$, forkaster vi H_0 med signifikans α
- Hvis $p \geq \alpha$, forkaster vi ikke H_0 med signifikans α

Ved en tosidig test forkaster vi H_0 med signifikans α hviss vi forkaster H_0 ved Én av de ensidige testene med signifikans $\frac{\alpha}{2}$.

16.5. Gaussisk prosess: Hypotesetesting av μ

i forhold til en referanseverdi μ_0 , med signifikans α , for en gaussisk prosess fra en normalfordeling $\phi_{(\mu, \sigma)}$ med n målinger med utregnede verdier $\nu = n - 1$, \bar{x} og s_x . Nullhypotesen $H_0: \mu = \mu_0$. For høyre-sidig test er alternativ hypotese er $H_1: \mu > \mu_0$, mens for venstre-sidig test er $H_1: \mu < \mu_0$.

16.5.1 Metode hvis $\sigma = \sigma_0$ er kjent: La $w = \frac{\bar{x} - \mu_0}{\sigma_0 / \sqrt{n}}$.

For venstre-sidig test, la $p = \Phi(w)$, og for høyre-sidig test, la $p = \Phi(-w)$. Avgjør testen med 16.4.

16.5.2 Metode hvis σ ikke er kjent: La $w = \frac{\bar{x} - \mu_0}{s_x / \sqrt{n}}$

For venstre-sidig test, la $p = T_\nu(w)$, og for høyre-sidig test, la $p = T_\nu(-w)$. Avgjør testen med 16.4.

16.6. Gaussisk prosess: Hypotesetesting av σ

i forhold til en referanseverdi σ_0 , med signifikans α , for en gaussisk prosess fra en normalfordeling $\phi_{(\mu, \sigma)}$ med n målinger med observatører n , Σ_x og SS_x , og utregnet verdi $\nu = n - 1$. Nullhypotesen $H_0: \sigma = \sigma_0$. For høyre-sidig test er alternativ hypotese er $H_1: \sigma > \sigma_0$, mens for venstre-sidig test er $H_1: \sigma < \sigma_0$.

16.6.1 Eksakt utregning: La $\tau_0 = \frac{1}{\sigma_0^2}$, og la

$$p = \begin{cases} \Gamma_{\left(\frac{\nu}{2}, \frac{SS_x}{2}\right)}(\tau_0) & \text{(venstresidig test)} \\ 1 - \Gamma_{\left(\frac{\nu}{2}, \frac{SS_x}{2}\right)}(\tau_0) & \text{(høyresidig test)} \end{cases}$$

Avgjør testen med 16.4.

16.7. Bernoulli-prosess: Hypotesetesting av parameter π

i forhold til en referanseverdi π_0 , med signifikans α , for en Bernoulli-prosess med n målinger k positive treff, og utregnet verdi $\hat{\pi} = k/n$. Nullhypotesen $H_0: \pi = \pi_0$. For høyre-sidig test er alternativ hypotese er $H_1: \pi > \pi_0$, mens for venstre-sidig test er $H_1: \pi < \pi_0$.

16.7.1 Metode: Bruk følgende verdi for p :

$$p = \begin{cases} \sum_{m=0}^k \binom{n}{m} \pi_0^m (1 - \pi_0)^{n-m} & \text{(venstresidig test)} \\ \sum_{m=k}^n \binom{n}{m} \pi_0^m (1 - \pi_0)^{n-m} & \text{(høyresidig test)} \end{cases}$$

Avgjør testen med 16.4.

16.7.2 Rask, tilnærmet, metode: La $w = \frac{\hat{\pi} - \pi_0}{\sqrt{\frac{\pi_0(1-\pi_0)}{n}}}$

For venstre-sidig test, la $p = \Phi(w)$, og for høyre-sidig test, la $p = \Phi(-w)$. Avgjør testen med 16.4.

17 Inferens for regresjonslinjen $Y(x) = A + B(x - \bar{x})$

17.1. Matriseregresjon

17.1.1 Designmatrise og responsvektor: Utgangspunktet er måledata $\{(x_i, y_i)\}_{i=1}^n$, der x_i er kontrollvariabelen. *Designmatrisen* X og *responsvektoren* \vec{y} er definert ved:

$$X = \begin{bmatrix} 1 & x_1 \\ \vdots & \vdots \\ 1 & x_n \end{bmatrix} \quad \vec{y} = \begin{bmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}$$

17.1.2 Regresjonslinjen: $y = \alpha + \beta x$ der koeffisientene er gitt ved at

$$\vec{\beta} = \begin{bmatrix} \alpha \\ \beta \end{bmatrix} = (X^T X)^{-1} \cdot X^T \vec{y}$$

17.1.3 Avviksform: Avviksform for x -data er $x_k^* = x_k - \bar{x}$. I designmatrisen bytter vi da ut x_k med $x_k^* = x_k - \bar{x}$, og får $\vec{\beta}_* = \begin{bmatrix} \alpha_* \\ \beta \end{bmatrix}$, så regresjonslinjen blir $y = \alpha_* + \beta x^* = \alpha_* + \beta(x - \bar{x})$

17.1.4 Matrisen $X^T X$ har følgende nyttige innhold:

Generelt: $X^T X = \begin{bmatrix} n & \Sigma_x \\ \Sigma_x & \Sigma_{x^2} \end{bmatrix}$ og på avviksform er $X^T X = \begin{bmatrix} n & 0 \\ 0 & SS_x \end{bmatrix}$

$$\begin{aligned} \text{17.1.5 Total kvadratisk feil for regresjonslinjen: } SS_e &= \vec{y}^T \vec{y} - \vec{\beta}^T \cdot (X^T X) \cdot \vec{\beta} \\ &= \vec{y}^T \vec{y} - \vec{\beta}^T \cdot (X^T \vec{y}) \\ &= (\vec{y}^T - \vec{\beta}^T X^T) \cdot \vec{y} \end{aligned}$$

17.1.6 Kvadrat av standardfeil for regresjonslinjen: $s_e^2 = \frac{SS_e}{n-2}$

17.2. Bayes' teorem for lineær regresjon

med n målte tallpar $\{(x_i, y_i)\}_{i=1}^n$

17.2.1 Informative prior hyperparametere for σ : La σ_0 være ditt beste anslag på σ , og n_0 være ekvivalent antall målinger. La $\nu_0 = n_0 - 2$ og $SS_0 = \sigma_0^2 \cdot \max(0, \nu_0)$.

17.2.2 Nøytrale prior hyperparametere for σ er $\nu_0 = -2$ og $SS_0 = 0$.

$$\begin{aligned} \text{17.2.3 Oppdatering: } P_1 \models \bar{x} &= \frac{\Sigma_x}{n} \\ \vec{\beta} &= \begin{bmatrix} \alpha \\ \beta \end{bmatrix} = (X^T X)^{-1} X^T \vec{y} \\ \nu_1 &= \nu_0 + n \\ SS_1 &= SS_0 + SS_e \end{aligned}$$

17.2.4 Avlesning av verdier:

$$\begin{aligned}\tau &\sim \Gamma_{\left(\frac{\nu_1}{2}, \frac{SS_1}{2}\right)} \\ s_1^2 &= \frac{SS_1}{\nu_1} \\ b &\sim t_{\left(\beta, s_1 \cdot \sqrt{\frac{1}{SS_x}}, \nu_1\right)} \\ y(x) &\sim t_{\left(\alpha + \beta x, s_1 \cdot \sqrt{\frac{1}{n} + \frac{1}{SS_x}(x - \bar{x})^2}, \nu_1\right)} \\ Y_+(x) &\sim t_{\left(\alpha + \beta x, s_1 \cdot \sqrt{1 + \frac{1}{n} + \frac{1}{SS_x}(x - \bar{x})^2}, \nu_1\right)}\end{aligned}$$

Merk at a er $y(0)$, og derfor har samme fordeling, mens a_* følger $y(\bar{x})$.

17.2.5 $100(1 - 2\theta)\%$ (bayesianske) kredibilitets- og prediksjonsintervaller får vi ved å sette inn i de generelle reglene for intervallestimate (11.2). Disse gir samme svar som hurtigformlene under. For $t_{\nu_1, \theta}$, se t -fordeling (7.4.5):

$$\begin{aligned}I_{2\theta}(x) &= \alpha + \beta x \pm t_{\nu_1, \theta} \cdot s_1 \cdot \sqrt{\frac{1}{n} + \frac{1}{SS_x}(x - \bar{x})^2} \\ I_{2\theta}^+(x) &= \alpha + \beta x \pm t_{\nu_1, \theta} \cdot s_1 \cdot \sqrt{1 + \frac{1}{n} + \frac{1}{SS_x}(x - \bar{x})^2}\end{aligned}$$

17.3. Frekventistisk lineær regresjon

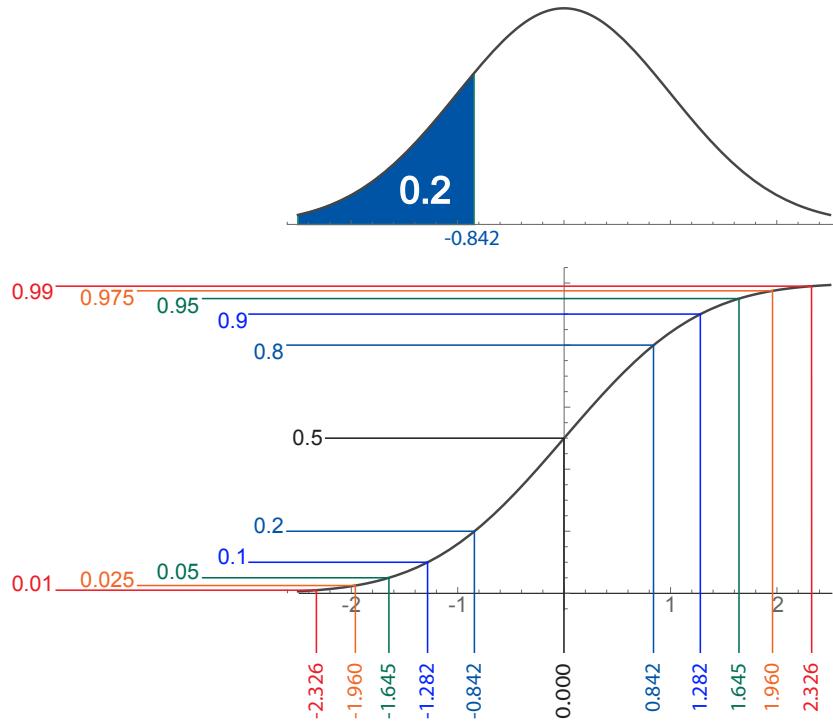
bruker de samme baseformlene som bayesiansk, men for intervallestimate bruker $s_e = \sqrt{\frac{SS_e}{n-2}}$ i stedet for s_1 , og $n - 2$ i stedet for ν_1 .

17.3.1 $100(1 - 2\theta)\%$ (frekventistiske) konfidens- og prediksjonsintervaller:

$$\begin{aligned}\hat{I}_{2\theta}(x) &= \alpha + \beta x \pm t_{n-2, \theta} \cdot s_e \cdot \sqrt{\frac{1}{n} + \frac{1}{SS_x}(x - \bar{x})^2} \\ \hat{I}_{2\theta}^+(x) &= \alpha + \beta x \pm t_{n-2, \theta} \cdot s_e \cdot \sqrt{1 + \frac{1}{n} + \frac{1}{SS_x}(x - \bar{x})^2}\end{aligned}$$

18 Tabeller

18.1. $z_p = \Phi_{(0,1)}^{-1}(p)$ Prosentiler for Normalfordeling



p	z_p
0.00000	$-\infty$
0.0001	-3.719
0.00025	-3.481
0.0005	-3.290
0.001	-3.090
0.0025	-2.807
0.005	-2.576
0.01	-2.326
0.015	-2.170
0.02	-2.054
0.025	-1.960
0.03	-1.881
0.035	-1.812
0.04	-1.751
0.045	-1.695
0.05	-1.645
0.06	-1.555

p	z_p
0.07	-1.476
0.08	-1.405
0.09	-1.341
0.10	-1.282
0.15	-1.036
0.20	-0.842
0.30	-0.524
0.40	-0.253
0.50	0
0.60	0.253
0.70	0.524
0.80	0.842
0.85	1.036
0.90	1.282
0.91	1.341
0.92	1.405
0.93	1.476

p	z_p
0.94	1.555
0.95	1.645
0.955	1.695
0.96	1.751
0.965	1.812
0.97	1.881
0.975	1.960
0.98	2.054
0.985	2.170
0.99	2.326
0.995	2.576
0.9975	2.807
0.999	3.090
0.9995	3.290
0.99975	3.481
0.9999	3.719
1.00000	∞

Verdier for høyre hale har motsatt fortegn, siden z er anti-symmetrisk rundt $p = 0.5$:

$$z_{1-p} = -z_p$$

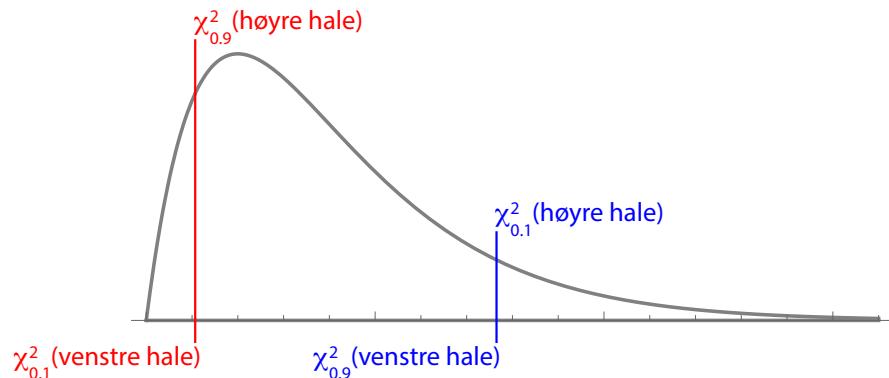
18.2. Prosentiler for Student's t med ν frihetsgrader

Verdier for $-T_{(0,1,\nu)}^{-1}(p) = -t_{\nu,p} = t_{\nu,1-p}$. For $\nu > 30$, bruk normaltilnærming ($\nu = \infty$).

$\nu \backslash p$	0.1	0.075	0.05	0.025	0.01	0.005	0.0025	0.001	0.0005	0.00025	0.0001
1	3.0777	4.1653	6.3138	12.706	31.821	63.657	127.32	318.31	636.62	1273.2	3183.1
2	1.8856	2.2819	2.9200	4.3027	6.9646	9.9248	14.089	22.327	31.599	44.705	70.700
3	1.6377	1.9243	2.3534	3.1824	4.5407	5.8409	7.4533	10.215	12.924	16.326	22.204
4	1.5332	1.7782	2.1318	2.7764	3.7469	4.6041	5.5976	7.1732	8.6103	10.306	13.034
5	1.4759	1.6994	2.0150	2.5706	3.3649	4.0321	4.7733	5.8934	6.8688	7.9757	9.6776
6	1.4398	1.6502	1.9432	2.4469	3.1427	3.7074	4.3168	5.2076	5.9588	6.7883	8.0248
7	1.4149	1.6166	1.8946	2.3646	2.9980	3.4995	4.0293	4.7853	5.4079	6.0818	7.0634
8	1.3968	1.5922	1.8595	2.3060	2.8965	3.3554	3.8325	4.5008	5.0413	5.6174	6.4420
9	1.3830	1.5737	1.8331	2.2622	2.8214	3.2498	3.6897	4.2968	4.7809	5.2907	6.0101
10	1.3722	1.5592	1.8125	2.2281	2.7638	3.1693	3.5814	4.1437	4.5869	5.0490	5.6938
11	1.3634	1.5476	1.7959	2.2010	2.7181	3.1058	3.4966	4.0247	4.4370	4.8633	5.4528
12	1.3562	1.5380	1.7823	2.1788	2.6810	3.0545	3.4284	3.9296	4.3178	4.7165	5.2633
13	1.3502	1.5299	1.7709	2.1604	2.6503	3.0123	3.3725	3.8520	4.2208	4.5975	5.1106
14	1.3450	1.5231	1.7613	2.1448	2.6245	2.9768	3.3257	3.7874	4.1405	4.4992	4.9850
15	1.3406	1.5172	1.7531	2.1314	2.6025	2.9467	3.2860	3.7328	4.0728	4.4166	4.8800
16	1.3368	1.5121	1.7459	2.1199	2.5835	2.9208	3.2520	3.6862	4.0150	4.3463	4.7909
17	1.3334	1.5077	1.7396	2.1098	2.5669	2.8982	3.2224	3.6458	3.9651	4.2858	4.7144
18	1.3304	1.5037	1.7341	2.1009	2.5524	2.8784	3.1966	3.6105	3.9216	4.2332	4.6480
19	1.3277	1.5002	1.7291	2.0930	2.5395	2.8609	3.1737	3.5794	3.8834	4.1869	4.5899
20	1.3253	1.4970	1.7247	2.0860	2.5280	2.8453	3.1534	3.5518	3.8495	4.1460	4.5385
21	1.3232	1.4942	1.7207	2.0796	2.5176	2.8314	3.1352	3.5272	3.8193	4.1096	4.4929
22	1.3212	1.4916	1.7171	2.0739	2.5083	2.8188	3.1188	3.5050	3.7921	4.0769	4.4520
23	1.3195	1.4893	1.7139	2.0687	2.4999	2.8073	3.1040	3.4850	3.7676	4.0474	4.4152
24	1.3178	1.4871	1.7109	2.0639	2.4922	2.7969	3.0905	3.4668	3.7454	4.0207	4.3819
25	1.3163	1.4852	1.7081	2.0595	2.4851	2.7874	3.0782	3.4502	3.7251	3.9964	4.3517
26	1.3150	1.4834	1.7056	2.0555	2.4786	2.7787	3.0669	3.4350	3.7066	3.9742	4.3240
27	1.3137	1.4817	1.7033	2.0518	2.4727	2.7707	3.0565	3.4210	3.6896	3.9538	4.2987
28	1.3125	1.4801	1.7011	2.0484	2.4671	2.7633	3.0469	3.4082	3.6739	3.9351	4.2754
29	1.3114	1.4787	1.6991	2.0452	2.4620	2.7564	3.0380	3.3962	3.6594	3.9177	4.2539
30	1.3104	1.4774	1.6973	2.0423	2.4573	2.7500	3.0298	3.3852	3.6460	3.9016	4.2340
∞	1.2816	1.4395	1.6449	1.9600	2.3263	2.5758	2.8070	3.0902	3.2905	3.4808	3.7190

18.3. Prosentiler for χ^2 -fordelingen med ν frihetsgrader (øvre hale)

Tabellen viser χ^2_p for venstre hale. Høyre hale for p finner du da ved χ^2_{1-p} . Merk at vi ikke kan benytte oss av noen symmetrier for χ^2 .



$\nu \backslash p$	0.01	0.025	0.05	0.1	0.9	0.95	0.975	0.99
1	0.000	0.001	0.004	0.016	2.706	3.841	5.024	6.635
2	0.020	0.051	0.103	0.211	4.605	5.991	7.378	9.210
3	0.115	0.216	0.352	0.584	6.251	7.815	9.348	11.345
4	0.297	0.484	0.711	1.064	7.779	9.488	11.143	13.277
5	0.554	0.831	1.145	1.610	9.236	11.07	12.833	15.086
6	0.872	1.237	1.635	2.204	10.645	12.592	14.449	16.812
7	1.239	1.690	2.167	2.833	12.017	14.067	16.013	18.475
8	1.646	2.180	2.733	3.490	13.362	15.507	17.535	20.090
9	2.088	2.700	3.325	4.168	14.684	16.919	19.023	21.666
10	2.558	3.247	3.940	4.865	15.987	18.307	20.483	23.209
11	3.053	3.816	4.575	5.578	17.275	19.675	21.920	24.725
12	3.571	4.404	5.226	6.304	18.549	21.026	23.337	26.217
13	4.107	5.009	5.892	7.042	19.812	22.362	24.736	27.688
14	4.660	5.629	6.571	7.790	21.064	23.685	26.119	29.141
15	5.229	6.262	7.261	8.547	22.307	24.996	27.488	30.578
16	5.812	6.908	7.962	9.312	23.542	26.296	28.845	32.000
17	6.408	7.564	8.672	10.085	24.769	27.587	30.191	33.409
18	7.015	8.231	9.390	10.865	25.989	28.869	31.526	34.805
19	7.633	8.907	10.117	11.651	27.204	30.144	32.852	36.191
20	8.260	9.591	10.851	12.443	28.412	31.410	34.170	37.566
21	8.897	10.283	11.591	13.240	29.615	32.671	35.479	38.932
22	9.542	10.982	12.338	14.041	30.813	33.924	36.781	40.289
23	10.196	11.689	13.091	14.848	32.007	35.172	38.076	41.638
24	10.856	12.401	13.848	15.659	33.196	36.415	39.364	42.980
25	11.524	13.120	14.611	16.473	34.382	37.652	40.646	44.314
26	12.198	13.844	15.379	17.292	35.563	38.885	41.923	45.642
27	12.879	14.573	16.151	18.114	36.741	40.113	43.195	46.963
28	13.565	15.308	16.928	18.939	37.916	41.337	44.461	48.278
29	14.256	16.047	17.708	19.768	39.087	42.557	45.722	49.588
30	14.953	16.791	18.493	20.599	40.256	43.773	46.979	50.892

18.4. Γ -funksjonen

	0.0	0.1	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9
0	1	9.51351	4.59084	2.99157	2.21816	1.77245	1.48919	1.29806	1.16423	1.06863
1	1	0.951351	0.918169	0.897471	0.887264	0.886227	0.893515	0.908639	0.931384	0.961766
2	1	1.04649	1.1018	1.16671	1.24217	1.32934	1.42962	1.54469	1.67649	1.82736
3	2	2.19762	2.42397	2.68344	2.98121	3.32335	3.71702	4.17065	4.69417	5.29933
4	6	6.81262	7.75669	8.85534	10.1361	11.6317	13.3813	15.4314	17.8379	20.6674
5	24	27.9318	32.5781	38.078	44.5988	52.3428	61.5539	72.5276	85.6217	101.27
6	120	142.452	169.406	201.813	240.834	287.885	344.702	413.408	496.606	597.494
7	720	868.957	1050.32	1271.42	1541.34	1871.25	2275.03	2769.83	3376.92	4122.71
8	5040	6169.59	7562.29	9281.39	11405.9	14034.4	17290.2	21327.7	26340.	32569.4
9	40320	49973.7	62010.8	77035.6	95809.5	119292	148696	185551	231792	289868
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
10	3.63·10 ⁵	3.63·10 ⁶	3.99·10 ⁷	4.79·10 ⁸	6.23·10 ⁹	8.72·10 ¹⁰	1.31·10 ¹²	2.09·10 ¹³	3.56·10 ¹⁴	6.40·10 ¹⁵
20	1.22·10 ¹⁷	2.43·10 ¹⁸	5.11·10 ¹⁹	1.12·10 ²¹	2.59·10 ²²	6.2·10 ²³	1.55·10 ²⁵	4.03·10 ²⁶	1.09·10 ²⁸	3.05·10 ²⁹
30	8.84·10 ³⁰	2.65·10 ³²	8.22·10 ³³	2.63·10 ³⁵	8.68·10 ³⁶	2.95·10 ³⁸	1.03·10 ⁴⁰	3.72·10 ⁴¹	1.38·10 ⁴³	5.23·10 ⁴⁴
40	2.04·10 ⁴⁶	8.16·10 ⁴⁷	3.35·10 ⁴⁹	1.41·10 ⁵¹	6.04·10 ⁵²	2.66·10 ⁵⁴	1.2·10 ⁵⁶	5.5·10 ⁵⁷	2.59·10 ⁵⁹	1.24·10 ⁶¹
50	6.08·10 ⁶²	3.04·10 ⁶⁴	1.55·10 ⁶⁶	8.07·10 ⁶⁷	4.27·10 ⁶⁹	2.31·10 ⁷¹	1.27·10 ⁷³	7.11·10 ⁷⁴	4.05·10 ⁷⁶	2.35·10 ⁷⁸
60	1.39·10 ⁸⁰	8.32·10 ⁸¹	5.08·10 ⁸³	3.15·10 ⁸⁵	1.98·10 ⁸⁷	1.27·10 ⁸⁹	8.25·10 ⁹⁰	5.44·10 ⁹²	3.65·10 ⁹⁴	2.48·10 ⁹⁶
70	1.71·10 ⁹⁸	1.2·10 ¹⁰⁰	8.5·10 ¹⁰¹	6.1·10 ¹⁰³	4.5·10 ¹⁰⁵	3.3·10 ¹⁰⁷	2.5·10 ¹⁰⁹	1.9·10 ¹¹¹	1.5·10 ¹¹³	1.1·10 ¹¹⁵
80	8.9·10 ¹¹⁶	7.2·10 ¹¹⁸	5.8·10 ²⁰	4.8·10 ²²	3.9·10 ²⁴	3.3·10 ²⁶	2.8·10 ²⁸	2.4·10 ³⁰	2.1·10 ³²	1.9·10 ³⁴
90	1.7·10 ¹³⁶	1.5·10 ¹³⁸	1.4·10 ¹⁴⁰	1.2·10 ¹⁴²	1.2·10 ¹⁴⁴	1.1·10 ¹⁴⁶	1·10 ¹⁴⁸	9.9·10 ¹⁴⁹	9.6·10 ¹⁵¹	9.4·10 ¹⁵³
100	9.3·10 ¹⁵⁵	9.3·10 ¹⁵⁷	9.4·10 ¹⁵⁹	9.6·10 ¹⁶¹	9.9·10 ¹⁶³	1·10 ¹⁶⁶	1·1·10 ¹⁶⁸	1.1·10 ¹⁷⁰	1.2·10 ¹⁷²	1.3·10 ¹⁷⁴
110	1.4·10 ¹⁷⁶	1.6·10 ¹⁷⁸	1.8·10 ¹⁸⁰	2·10 ¹⁸²	2.2·10 ¹⁸⁴	2.5·10 ¹⁸⁶	2.9·10 ¹⁸⁸	3.4·10 ¹⁹⁰	4·10 ¹⁹²	4.7·10 ¹⁹⁴
120	5.6·10 ¹⁹⁶	6.7·10 ¹⁹⁸	8.1·10 ²⁰⁰	9.9·10 ²⁰²	1.2·10 ²⁰⁵	1.5·10 ²⁰⁷	1.9·10 ²⁰⁹	2.4·10 ²¹¹	3·10 ²¹³	3.9·10 ²¹⁵
130	5·10 ²¹⁷	6.5·10 ²¹⁹	8.5·10 ²²¹	1.1·10 ²²⁴	1.5·10 ²²⁶	2·10 ²²⁸	2.7·10 ²³⁰	3.7·10 ²³²	5·10 ²³⁴	6.9·10 ²³⁶
140	9.6·10 ²³⁸	1.3·10 ²⁴¹	1.9·10 ²⁴³	2.7·10 ²⁴⁵	3.9·10 ²⁴⁷	5.6·10 ²⁴⁹	8·10 ²⁵¹	1.2·10 ²⁵⁴	1.7·10 ²⁵⁶	2.6·10 ²⁵⁸

For $n \geq 10$ gir Stirlings tilnærming (1.3.4) til Γ en verdi mindre enn 1% unna den samme verdien:

$$\Gamma(x) \approx \left(\frac{x}{e}\right)^x \cdot \sqrt{\frac{2\pi}{x}}$$

For positive heftalt n kan du bruke at Γ er en generalisering av fakultet for å få eksakt svar:

$$\Gamma(n) = (n-1)! \operatorname{og} \Gamma(n + \frac{1}{2}) = \frac{(2n)!}{4^n n!} \sqrt{\pi}$$